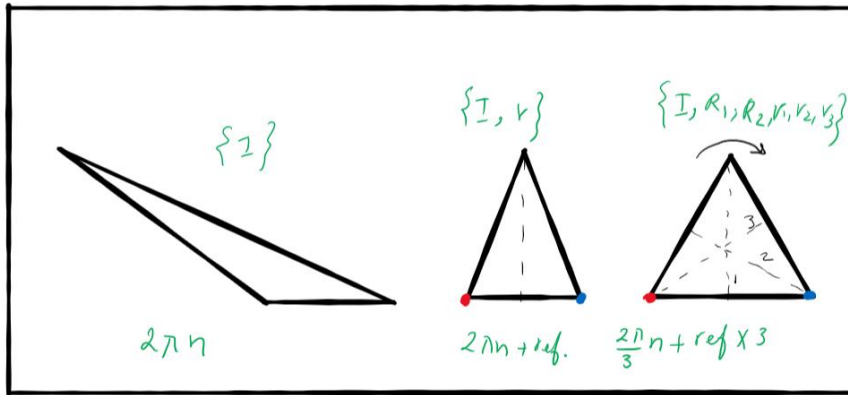


بِسْمِ اللّٰهِ الرَّحْمٰنِ الرَّحِیْمِ

فصل اول: تقارن و گروه ها

۹۸، ۱۲، ۱۳

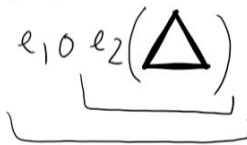
تقارن و تبدیل



$$\{I, r\} \rightarrow I \circ r = r \quad r \circ I = r \quad r \circ r = I \quad I \circ I = I$$

0	I	r
I	I	r
r	r	I

$$\{I, R_1, R_2, r_1, r_2, r_3\}$$



0	I	R ₁	R ₂	r ₁	r ₂	r ₃
I	I	R ₁	R ₂	r ₁	r ₂	r ₃
R ₁	R ₁	R ₂	I	r ₃	r ₁	r ₂
R ₂	R ₂	I	R ₁	r ₂	r ₃	r ₁
r ₁	r ₁	r ₂	r ₃	I	R ₁	R ₂
r ₂	r ₂	r ₃	r ₁	R ₂	I	R ₁
r ₃	r ₃	r ₁	r ₂	R ₁	R ₂	I

0	I	r ₁
I	I	r ₁
r ₁	r ₁	I

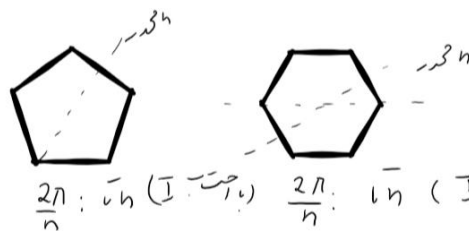
تمرین: جدول فوق را برای یک مربع نیز آورید.

نکته: این جدول صرف تبدیلاتی روی مثلث متساوی الساق است که شکل برقصت آن را ندارد Invariant

نشان می دهند. جدول را تا آنجا که می شود گسترش دهید. اما تعداد عناصر تبدیلات روی یک مربع یا مستطیل دیگر محدود می شود.

تمرین: چه کاره بودی تا تعداد عناصر گروه تقارن یک کعبه مشخص کنید؟

0	g ₀	g ₁	g ₂	g ₃
g ₀	g ₀	g ₁	g ₂	g ₃
g ₁	g ₁	g ₀	g ₃	g ₂
g ₂	g ₂	g ₃	g ₀	g ₁
g ₃	g ₃	g ₂	g ₁	g ₀

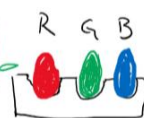


n - منتهی المنتظم

$$\frac{2n}{n} : \bar{v}_n (I) \quad \frac{2n}{n} : \bar{v}_n (I - C_n) \Rightarrow 2n \text{ عضو}$$

سوال: گروه تقارن یک دایره چقدر است؟

تمرین: چه کاره تقارن تبدیلات جایگشت سه رنگ را بدین کنید. (S₃) (رابطه: RGB → RBG) (g₁: RGB → RBG)



توان در فزاینده

- تبدیلاتی در فزاینده که یک یکیت لای را ندارند استغاه می دارند.

به عنوان مثال ادویه تبدیلات گالیله، قانون دوم نیوتن را ندارد استغاه می دارد. تبدیلات گالیله جزئی نیستند جز تبدیل استغاه منتهیات بین دو نظر کنند. پس باید تعبیر تبدیلات گالیله گروه تقارنی قانون دوم نیوتن است این بر این سبب است که ناظرهای نسبت، قانون دوم نیوتن و نیز عبارات این و بسند.

- تمرین: نظریات در مورد قانون سوم نیوتن چیست؟

تعریف مجدد گروه

Set
↑ operation

$$(G, \circ) \rightarrow g_\alpha \circ g_\beta$$

0 - $\forall g_\alpha, g_\beta \in G \quad g_\alpha \circ g_\beta \in G$ Closure = بسته بودن

1 - $\forall g_\alpha, g_\beta, g_\gamma \in G \quad (g_\alpha \circ g_\beta) \circ g_\gamma = g_\alpha \circ (g_\beta \circ g_\gamma)$ Associativity = کسری پذیری

2 - $\exists e \in G, \forall g_\alpha \in G \text{ st. } e \circ g_\alpha = g_\alpha \implies g_\alpha \circ e = g_\alpha$ Existence of the identity = یکبار

3 - $\forall g_\alpha \in G, \exists g_\beta \in G (g_\beta^{-1} = g_\alpha) \text{ st. } g_\beta^{-1} \circ g_\alpha = e \implies g_\alpha \circ g_\beta^{-1} = e$ Existence of the inverse =

* 4 - $\forall g_\alpha, g_\beta \in G \quad g_\alpha \circ g_\beta = g_\beta \circ g_\alpha$ Commutativity = جابجایی

[https://en.wikipedia.org/wiki/Group_\(mathematics\)](https://en.wikipedia.org/wiki/Group_(mathematics))

مجموعه!

گروه: عمل گروه، بر یک فضای تبدیلات، گروه تبدیلات، ناورداهای... (فیزیک)

نکته: شرکت پذیری، فقط عمل گروه، برای فضای برداری، بدیهی به نظر می آید!

$$g_\gamma: a \rightarrow b \quad g_\beta: b \rightarrow c \quad g_\alpha: c \rightarrow d$$

$$(g_\alpha \circ g_\beta) \circ g_\gamma = g_\alpha \circ (g_\beta \circ g_\gamma)$$

$\underbrace{\quad\quad\quad}_{a \rightarrow d} \quad \underbrace{\quad\quad\quad}_{a \rightarrow d}$

مثال: خط گزیده از درستی توان فضای.



$(\mathbb{Z}, +)$

S_3

$(\mathbb{Z}, +)$

$(\mathbb{R}, +)$

شماره
شماره اولی شماره
شماره دوم شماره
نکته: تعداد عناصر در گروه $g_i \circ g_j = g_{i+j}$

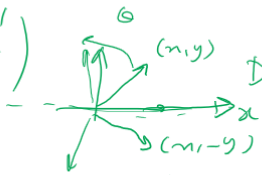


سؤال: (\mathbb{R}^+, \cdot) ، $(\mathbb{R} \setminus \{0\}, \cdot)$

- دوران در صفحه در سبب $R(\theta) = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$ $R(\theta_1) \cdot R(\theta_2) = R(\theta_1 + \theta_2)$ $\theta_1 + \theta_2 \equiv \theta_3 \pmod{2\pi}$ $\theta \in [0, 2\pi)$

$$\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = R(\theta) \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta x - \sin \theta y \\ \sin \theta x + \cos \theta y \end{pmatrix}$$

$D(\theta) \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$ $D(\theta) = \begin{pmatrix} \cos \theta & \sin \theta \\ \sin \theta & -\cos \theta \end{pmatrix} \leftarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$



- دوران در فضای سه بعدی (غیر بصری) ، $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$

- تبدیلات لورنتس $-t^2 + x^2 + y^2 + z^2$

$$\begin{array}{c|cc} & 1 & -1 \\ \hline 1 & 1 & -1 \\ -1 & -1 & 1 \end{array}$$

- $(\{-1, 1\}, \cdot)$
- $(\{0, 1\}, \oplus)$
- (\mathbb{Z}_n, \oplus)

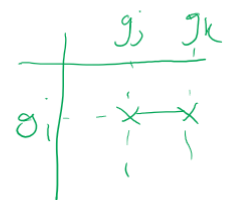
\mathbb{Z}_2 $\leftarrow \begin{array}{c|cc} \oplus & 0 & 1 \\ \hline 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{array}$

$$\begin{array}{c|cccc} \oplus & 0 & 1 & \dots & n-1 \\ \hline 0 & 0 & 1 & \dots & n-1 \\ 1 & 1 & 2 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ n-1 & n-1 & 0 & \dots & 1 \end{array}$$

نکته: جدول ضرب (Cayley table) یک گروه را به طور منحصر بفرد تعیین می کند.

- قضیه: زیرگروه داشتن جدول ضرب، برعکس است، فقط یک گروه است.

$g_i \circ g_j = g_k \Rightarrow g_i^{-1} \circ (g_i \circ g_j) = g_i^{-1} \circ (g_i \circ g_k) \Rightarrow (g_i^{-1} \circ g_i) \circ g_j = (g_i^{-1} \circ g_i) \circ g_k \Rightarrow g_j = g_k$



o	e
e	e

o	e	g
e	e	g
g	g	e

o	e	g ₁	g ₂
e	e	g ₁	g ₂
g ₁	g ₁	g ₂	e
g ₂	g ₂	e	g ₁

⊕	0	1	2
0	0	1	2
1	1	2	0
2	2	0	1

\mathbb{Z}_3

0	e	g ₁	g ₂	g ₃
e	e	g ₁	g ₂	g ₃
g ₁	g ₁	g ₂	g ₃	e
g ₂	g ₂	g ₃	e	g ₁
g ₃	g ₃	e	g ₁	g ₂

\mathbb{Z}_4

0	e	g ₁	g ₂	g ₃
e	e	g ₁	g ₂	g ₃
g ₁	g ₁	e	g ₃	g ₂
g ₂	g ₂	g ₃	e	g ₁
g ₃	g ₃	g ₂	g ₁	e

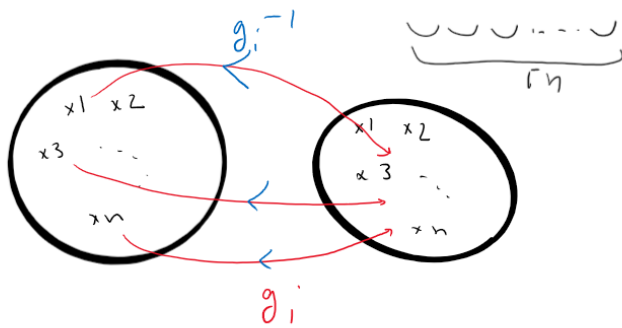
$K_{2,4} \cong V_4$

0	e	g ₁	g ₂	g ₃
e	e	g ₁	g ₂	g ₃
g ₁	g ₁	g ₃	e	g ₂
g ₂	g ₂	e	g ₃	g ₁
g ₃	g ₃	g ₂	g ₁	e

تمرین: نشان دهید جدول بالا، همان \mathbb{Z}_4 است.
جوابت: S_n:

تعداد: n!

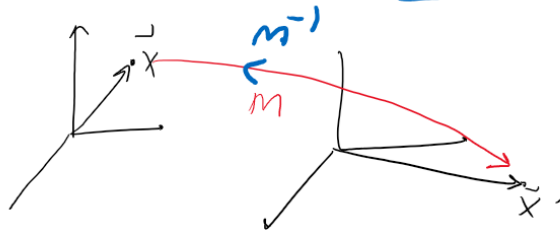
بر $g_i \in S_n$ مثل زیر نگاهت



ماتریس های سیمتری n x n

$$\begin{pmatrix} x^i \\ \vdots \\ x^1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^n \quad \vec{x}' = M \vec{x}$$

$$\vec{x} = M^{-1} \vec{x}'$$



تقسیم S_n به حالت مرتبه
 تعداد مختلف در n!

GL(n, R)

$M_{n \times n}, \det M_{n \times n} \neq 0$

$M, M' \in GL(n, \mathbb{R})$

$\det(MM') = \det M \det M' \neq 0$

$\det M = 1, M_{n \times n}$

SL(n, R)

$M, M' \in SL(n, \mathbb{R})$

$\det(MM') = \det M \det M' = 1$

$MM^t = I_{n \times n} \Rightarrow \det(MM^t) = (\det M)^2 = \det I = 1 \quad M^{-1} = M^t$
 $\Rightarrow \det M = \pm 1$

$(M_1, M_2)^{-1} = (M_1, M_2)^{tr}$

O(n)

$\hookrightarrow \det M = 1$

SO(n)

- مثال: آیا $\det = -1$ می $O(n)$ اگر چه هستند؟ بپرسید

$$m_{ij} \in \mathbb{C}, M \in GL(n, \mathbb{C}) \quad \underline{GL(n, \mathbb{C})}$$

$$\det M = 1, \quad \underline{SL(n, \mathbb{C})}$$

$$\det U \det U^t = 1 \Leftrightarrow \det(UU^t) = 1 \Leftrightarrow U^{-1} = U^t \Leftrightarrow U \in U(n) \quad \underline{U(n)}$$

$$\Rightarrow (\det U)(\det U)^* = 1 \Rightarrow |\det U|^2 = 1 \Rightarrow \det U = \{1, -1, i, -i\}$$

$$\downarrow$$

$$\det = 1 \quad \underline{SU(n)}$$

https://en.wikipedia.org/wiki/General_linear_group

زیرگروه

$$(G, \circ), H \subset G \quad (H, \circ)?$$

$G, \{I\}$ زیرگروه بی‌بسی

تعریف دقیق: $H \subset G, (G, \circ)$

$$\forall h_1, h_2 \in H \begin{cases} h_1 \circ h_2 \in H \\ h_1^{-1} \in H \end{cases} \Rightarrow H \subset G$$

$$\forall h_1, h_2 \in H, h_1 \circ h_2^{-1} \in H$$

مثال: زیرگروه تقارنی در شش ستی و دو صندلی

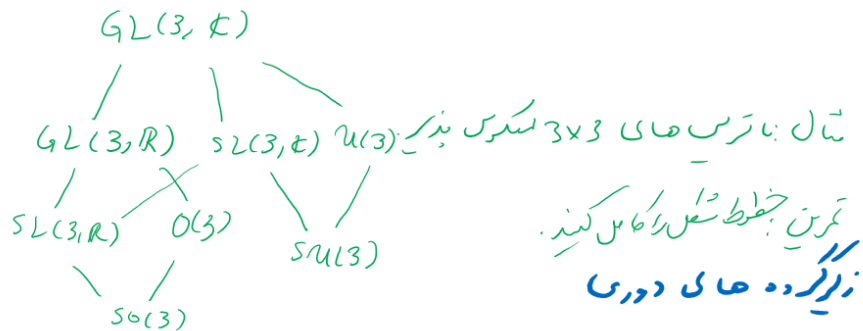
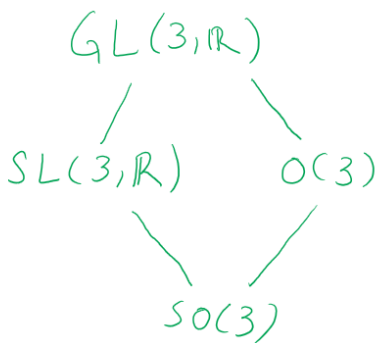
$$\mathbb{Z}_3, \mathbb{Z}_2 \times 3$$

$$\begin{matrix} R \subset B \rightarrow R \subset B \\ R \subset B \rightarrow R \subset B \end{matrix} \quad R \subset B \quad \xrightarrow{\cong} \quad R \subset B$$

S_2 زیرگروه S_3 است.

تمرین: S_3 هندز زیرگروه دارد!

مثال: ماتریس های 3×3 اسکالر پذیر با اثر لانه های حقیقی



مثال (G, \circ)

$$g \in G \quad \{g, g^2 = g \circ g, g^3 = g^2 \circ g, \dots\}$$

$$\text{اگر } \exists k \text{ st. } g^k = I \quad \{e, g, g^2, \dots, g^{k-1}\} \subset G$$

تمرین: n دهنده زیرگروه دوری تشکیل شده از \mathbb{Z}_k است.

فرضیه لاگرانژ: اگر $H \subset G$ و H عنصر m عنصر داشته باشد، آنگاه n مضرب از m است.

0	I	R ₁	R ₂	r ₁	r ₂	r ₃
I	I	R ₁	R ₂	r ₁	r ₂	r ₃
R ₁	R ₁	R ₂	I	r ₃	r ₁	r ₂
R ₂	R ₂	I	R ₁	r ₂	r ₃	r ₁
r ₁	r ₁	r ₂	r ₃	I	R ₁	R ₂
r ₂	r ₂	r ₃	r ₁	R ₂	I	R ₁
r ₃	r ₃	r ₁	r ₂	R ₁	R ₂	I

سؤال: $\{I\}$ $\{R_1, R_1^2, R_1^3\} = \{I, R_1, R_2\}$ $\mathbb{Z}_4 \not\cong \mathbb{Z}_6$
 سؤال: $\{R_2, R_2^2, R_2^3\}$ $\{r_i, r_i^2\}$

تمرین: زیرگروه های دوری \mathbb{Z}_4 کدام هستند؟

نکته: \mathbb{Z}_p که p عدد اول است، هیچ زیرگروه غیر تریویالی ندارد.

تمرین: جدول گروه تقارنی سگت سه در سه صندلی چه فرقی با S_3 دارد؟

ضرب مستقیم گروه ها

$(G, \circ), (F, *)$ $H = G \otimes F$ $h = (g, f) \in G \otimes F$ (H, \cdot)

$(g_1, f_1) \in H$
 $(g_2, f_2) \in H$ } $(g_1, f_1) \cdot (g_2, f_2) = (g_1 \circ g_2, f_1 * f_2)$

$e_H = (e_G, e_F)$ $h^{-1} = (g^{-1}, f^{-1})$

$H = \{ \underbrace{(1, 1)}_A, \underbrace{(1, -1)}_B, \underbrace{(-1, 1)}_C, \underbrace{(-1, -1)}_D \}$

سؤال: $\mathbb{Z}_2 \otimes \mathbb{Z}_2$

$B \cdot C = (1, -1) \cdot (-1, 1) = (-1, -1) = D$

$A \cdot B = (1, 1) \cdot (1, -1) = (1, -1) = B$

.	A	B	C	D
A	A	B	C	D
B	B	A	D	C
C	C	D	A	B
D	D	C	B	A

$\mathbb{Z}_2 \otimes \mathbb{Z}_2 = K_4$

همرنگی و ایزومورفیسم

$(G, \circ), (F, *)$ $f: G \rightarrow F$ st. $f(g_1) * f(g_2) = f(g_1 \circ g_2)$

همرنگی و ایزومورفیسم: Homomorphism

$f: \mathbb{R} \setminus \{0\} \rightarrow \mathbb{Z}_2$ $f(x) = \text{sgn}(x)$

سؤال: $(\mathbb{Z}_2, \cdot), (\mathbb{R} \setminus \{0\}, \cdot)$

$g: \mathbb{Z} \rightarrow \mathbb{R}^+$ $g(k) = e^k$

$(\mathbb{R}^+, \cdot), (\mathbb{Z}, +)$ -
 $g(k_1 + k_2) = e^{k_1 + k_2} = e^{k_1} \cdot e^{k_2} = g(k_1) \cdot g(k_2)$

$h: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^+$ $h(x) = e^x$
 h^{-1}

$(\mathbb{R}^+, \cdot), (\mathbb{R}, +)$ -

در مثال اول بالا، f یک یک به یک نیست، g یک به یک است، h یک به یک نیست.
 بر فقط h است که دارد.
 h تناظر یک به یک است، در این حال ما قاعده عمل است: Isomorphism یک رکنی.

نکته: دو گروه یکدلیت، هم صدمت مجرد، از هم قابل تمیز نیستند (به این معنی جدول ضرب یکی نمی دانند).
 مثال: $(\{0, 1\}, \oplus)$ یکدلیت (Isomorphic) هستند. به هر دو \mathbb{Z}_2 می گویند.

مثال: ماتریس ها مستقیم در $SO(2)$ و $U(1)$
 $f: SO(2) \rightarrow U(1)$
 $f\left(\begin{pmatrix} \cos \varphi & -\sin \varphi \\ \sin \varphi & \cos \varphi \end{pmatrix}\right) = e^{i\varphi}$
 $SO(2)$: ماتریس ها مستقیم در $n=2$
 $U(1)$: و اعداد مختلط طول واحد

نکته: n در این مثال \mathbb{Z}_n ، باقی مانده تقسیم اعداد صحیح بر n است. از هر عدد به عدد دیگری با n اعداد باقی مانده یک n افرایش می یابد.

مثال: $\mathbb{Z}_2 \otimes \mathbb{Z}_2$ از چهار عنصر، فقط دو تا!
 $(0,0) \xrightarrow{1} (1,1) \xrightarrow{1} (2,2) = (0,0)$
 $(0,1) \rightarrow (1,2) = (1,0) \rightarrow (2,1) = (0,1)$
 $0 \rightarrow 1 \rightarrow 2 \rightarrow 3 \rightarrow 4 = 0$
 یکدلیت \mathbb{Z}_4 $\mathbb{Z}_2 \otimes \mathbb{Z}_2$

مثال: $\mathbb{Z}_2 \otimes \mathbb{Z}_3$
 $(0,0) \rightarrow (1,1) \rightarrow (0,2) \rightarrow (1,0) \rightarrow (0,1) \rightarrow (1,2) \rightarrow (0,0)$
 $0 \rightarrow 1 \rightarrow 2 \rightarrow 3 \rightarrow 4 \rightarrow 5 \rightarrow 0$
 نکته: اگر P دو نسبت هم اول نباشند، آنجا $\mathbb{Z}_p \otimes \mathbb{Z}_q \neq \mathbb{Z}_{pq}$
 گروه ماتریس

$$\frac{z}{1} \rightarrow \frac{az+b}{cz+d}, \quad ad-bc=1, \quad a,b,c,d \in \mathbb{Z}$$

$$M = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}, \quad \begin{pmatrix} z \\ 1 \end{pmatrix} \quad M \begin{pmatrix} z \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} az+b \\ cz+d \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} \frac{az+b}{cz+d} \\ 1 \end{pmatrix}$$

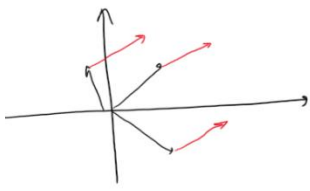
$$N = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \quad N \begin{pmatrix} z \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -z \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} -\frac{1}{z} \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$T = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad T \begin{pmatrix} z \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} z+1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

گروه افاین (مستوی)

$$M = HU \rightarrow M = SO \rightarrow M_{n \times n}, \quad \det M \neq 0$$

در این (افاین) L که آن غ پیچ و شبیه فایده



$$\begin{pmatrix} M_{n \times n} & \vec{b} \\ \dots & \vdots \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \vec{x} \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} M\vec{x} + \vec{b} \\ \dots \\ 1 \end{pmatrix}$$

$(n \times n)$ $(n+1) \times 1$ $(n+1) \times 1$ $(n+1) \times 1$

انتقال؟

در فضای \mathbb{R}^n

$A\vec{x} + \vec{b}$

تمرین: یک n دهید ماتریس های مستوی با عمل ضرب ماتریس ها، گروه تشکیل دهند.
 آیا این گروه برگرد جای قابل هست یا نه؟