

✓ مثال مربوط به زاد و ولد در گسسته:

$$\frac{\partial}{\partial t} p(n, t) = \lambda(n-1)p(n-1, t) + \mu(n+1)p(n+1, t) - n(\lambda + \mu)p(n, t)$$

حال اگر خواصم تحول صورت‌ها را بررسی کنیم خواصم را بیابیم:

$$\frac{\partial}{\partial t} \langle n \rangle = \frac{\partial}{\partial t} \sum_n n p(n, t) = \sum_n n \frac{\partial p}{\partial t} = \lambda \sum_n n(n-1)p(n-1, t) +$$

$$\mu \sum_n (n+1)n p(n+1, t) - (\lambda + \mu) \sum_n n^2 p(n, t)$$

$$= \lambda \langle n(n+1) \rangle + \mu \langle n(n-1) \rangle - (\lambda + \mu) \langle n^2 \rangle \quad 1$$

$$= \underline{(\lambda - \mu) \langle n \rangle} \quad \checkmark \quad 2$$

به طور کلی چنانچه که در یک معادله صورت‌ها با هم رابطه داشته باشند (یعنی یک صورت به صورت‌های بالاتر بستگی داشته باشد) باید بنگرانیم است که در این سیستم حجم گسسته وجود دارد.

در صورتی که ما بررسی کردیم حجم گسسته بین سیستم وجود نداشته یعنی تحولات مرگ و زاد و ولد از یکدیگر مستقل بودند چنانچه که ما بررسی کردیم.

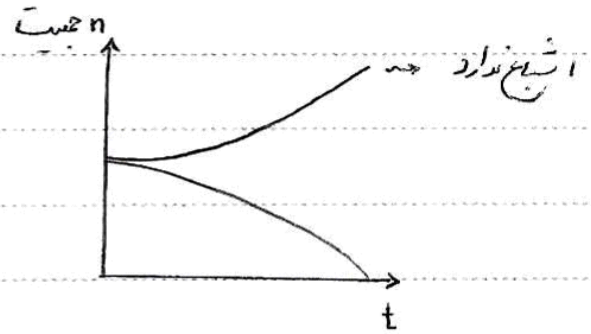
در صورتی که ما بررسی کردیم حجم گسسته بین سیستم وجود نداشته یعنی تحولات مرگ و زاد و ولد از یکدیگر مستقل بودند چنانچه که ما بررسی کردیم.

بودند چنانچه که در رابطه 1 می بینیم با بسازیم سازی این دانستیم از میان می رود (رابطه 2)

$$\langle n(t) \rangle = \langle n(t=0) \rangle e^{(\lambda - \mu)t}$$

✓ حالت کلی:





if  $\left\{ \begin{array}{l} \lambda > \mu \rightarrow \text{رشد} \\ \lambda < \mu \rightarrow \text{افت (در حالت نوسان نقره می شود)} \end{array} \right.$

و اگر  $\lambda = \mu$  باشد متوسط جمعیت ثابت باقی می ماند.  $\langle n \rangle$

✓ تحول موینت دوم:

$$\frac{\partial}{\partial t} \langle n^2 \rangle = \frac{\partial}{\partial t} \sum n^2 p(n,t) = \lambda \langle (n+1)^2 n \rangle$$

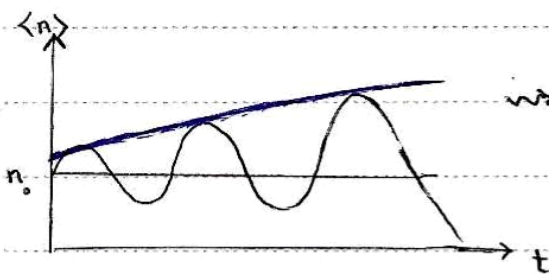
$$+ \mu \langle (n-1)^2 n \rangle - (\lambda + \mu) \langle n^3 \rangle$$

$$= 2(\lambda - \mu) \langle n^2 \rangle + (\lambda + \mu) \langle n \rangle \rightarrow \text{برهم نشود و در نظر دارد}$$

\* if  $\mu = \lambda \rightarrow \frac{\partial}{\partial t} \langle n^2 \rangle = 2\lambda \langle n \rangle = \underline{2\lambda n}$  ✓

$$\langle n^2 \rangle = 2\lambda n \cdot t \rightarrow$$

شان می دهد که انت و غیره با زمان رشت می کنند.



$$\checkmark \text{ انت و غیره از مرتبه } \sqrt{\langle n^2 \rangle} \text{ است} \rightarrow n = \langle n \rangle \pm \sqrt{\langle n^2 \rangle}$$

\* برای درک بهتر سیستم (RW) را در نظر بگیرید. اگر در سیستم (drift) وجود

نداشته باشد (متوسط صفر باشد) به این معنایست که ذره هیچ حرکتی نمی کند. شانس می دهد، احتمال به جیب رفتن

و به راست رفتن یکسان است و میزان حرکتی که می کند ناشی از شانس است. (مثل حرکت مولکول در گاز)



" مفهوم موینت دوم "



\* چون دوست داریم با زمان افزایش می‌یابد، این رشد می‌تواند یک مقدار عددی وجود و محور همفرافض کند.

در یک سیستم جمعیتی: اگر جمعیت ثابت باشد به دلیل بدیهه بخش انتظار داریم که در این مدل افزایش رخ دهد.

✓ دوست داریم همه چشمه‌های تولید می‌کنند.

حال اگر یک جمله به معادله تحول اضافه کنیم، ما در خواهیم بود تا بچشم‌نش را در سیستم مشاهده کنیم **سه اصطلاح مدل**

$$\frac{\partial}{\partial t} p(n,t) = \lambda(n-1)p(n-1,t) + [\mu(n+1) + \gamma n(n+1)]p(n+1,t)$$

$$- (\lambda n + \mu n + \gamma n(n-1))p(n,t)$$

حکم می‌کنیم که محدودیت منابع غذایی را به سیستم اضافه کنیم، نوعی ثابت به وجود خواهد آمد. بنابراین با افزایش جمعیت، به دلیل

کجود منابع، حرکت و پراکنش خواهد یافت. یعنی این تمام اجازه نمی‌دهد که جمعیت از حد عددی بیشتر شود.

- با توجه به این تعریف حکم می‌کنیم که منبع غذایی زیاد می‌شود ( $\Omega \uparrow$ )، دیگر ثابتی در این سیستم

وجود ندارد و سیستم به همان حالت متلبس (در بچشم‌نش) بر می‌گردد.

✓ تحول زمانی دوست اول:

$$\frac{\partial}{\partial t} \langle n \rangle = \lambda \langle n(n+1) \rangle + \gamma \langle n(n-1)^2 \rangle + \mu \langle n(n-1) \rangle - \lambda \langle n^2 \rangle$$

$$- \mu \langle n^2 \rangle - \gamma \langle n^2(n-1) \rangle$$



$$\rightarrow \frac{\partial}{\partial t} \langle n \rangle = (\lambda - \mu) \langle n \rangle - \lambda \langle n(n-1) \rangle$$

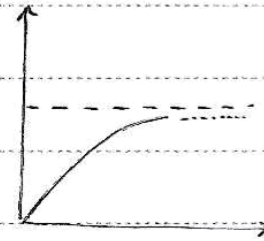
با استفاده از تقریب Mean Field:  $\langle n(n-1) \rangle \approx \langle n \rangle \langle n-1 \rangle$

$$\rightarrow \frac{\partial}{\partial t} \langle n \rangle = (\lambda - \mu) \langle n \rangle - \lambda \langle n-1 \rangle \langle n \rangle$$

در واقع رابطه بالا یک معادله دیفرانسیل ساده به صورت زیر است:

$$\dot{y} = (\lambda - \mu)y - \lambda(y-1)y$$

→ اصل معادله →



اتباع خواهد کرد.

سه در واقع زمان ثابت یافت می شود به در حالتی که به یک حالت متادین می رسد.

\* خطای که در مدل هم، زمان و هم مکان می باشد در نظر بگیریم.

$$M.E: p(n,t) = p P(n-1, t-1) + q P(n+1, t-1), \quad p+q=1$$

\* در حالتی که زمان بیوسمه و مکان گسسته باشد.

$$\text{معادله تحول: } \frac{\partial}{\partial t} p(n,t) = \lambda p(n-1,t) + \mu p(n+1,t) - (\lambda + \mu) p(n,t), \quad \lambda + \mu \neq 1$$

- حرکت یک ذره را در یک بعد در نظر می گیریم. این ذره با نرخ احتمال  $\lambda$  به جلو و با نرخ احتمال  $\mu$  به عقب حرکت می کند.

در اینجا می خواهیم هم زمان و هم مکان بیوسمه باشند. در این صورت برای بیوسمه کردن فضای را از این زیر

$$n_i - n_{i-1} = \Delta n$$

مکان می گیریم و آن را به کمک همفرینیل می دهیم.





برای هر حالت  $x$  و  $x + \Delta x$  احتمال حضور ذره در فاصله  $\Delta x$  عبارت  $p(x, t) \Delta x$  است.

$$P(n, t) \rightarrow p(x, t) \text{ پیوسته} \Rightarrow p(n, t) \Delta n = p(x, t) \Delta x \Rightarrow p(x, t) = \frac{P(n, t)}{l}$$

$$\text{R.W: } \frac{\partial P(n, t)}{\partial t} = \lambda p(n-1, t) + \mu p(n+1, t) - (\lambda + \mu) p(n, t)$$

$$\text{فرم پیوسته: } \frac{\partial}{\partial t} l (p(x, t)) = \lambda l p(x-l, t) + \mu l p(x+l, t) - (\lambda + \mu) l p(x, t)$$

اگر  $l \rightarrow 0$  کند عبارت بالا صفر خواهد بود یعنی  $\frac{dP(x, t)}{dt} = 0$  است. در واقع ضرایب  $\lambda$  و  $\mu$

توان می‌دهند یعنی  $l$  تغییر می‌کند. (مورد خاص از عبارات)

\* بنا بر این برای اینکه داشته باشیم ضرایب  $\lambda$ ،  $\mu$ ،  $l$  به صورت زیر کار را دنبال می‌کنیم:

$$\text{I: } \frac{\partial}{\partial t} \langle n(t) \rangle = (\lambda - \mu) l \xrightarrow{\times l} \frac{\partial}{\partial t} \langle x(t) \rangle = (\lambda - \mu) l \xrightarrow{\text{از جنس سرعت}}$$

$$\Rightarrow (\lambda - \mu) l = v \xrightarrow{\text{سرعت drift}}$$

$$\text{II: } \langle n^2(t) \rangle - \langle n(t) \rangle^2 = (\mu + \lambda) t \xrightarrow{\times l^2} \langle x^2(t) \rangle - \langle x(t) \rangle^2 = (\lambda + \mu) l^2 t$$

در فاصله  $2Dt$  و  $t$  ضریب  $x$  تغییر می‌کند

$$\Rightarrow (\lambda - \mu) l = v \quad \& \quad (\lambda + \mu) = 2D \quad \Rightarrow$$



$$\checkmark \lambda = \frac{D}{l^2} + \frac{v}{2l} \quad \& \quad \checkmark \mu = \frac{D}{l^2} - \frac{v}{2l}$$

در باطنی

$$\frac{\partial P(x,t)}{\partial t} = \left( \frac{D}{l^2} + \frac{v}{2l} \right) P(x-l,t) + \left( \frac{D}{l^2} - \frac{v}{2l} \right) P(x+l,t) - \frac{2D}{l^2} P(x,t)$$

$$\rightarrow \frac{\partial P(x,t)}{\partial t} = D \frac{\partial^2 P(x,t)}{\partial x^2} - v \frac{\partial P}{\partial x} \rightarrow \text{معادله پخش با جابجایی drift}$$

در صورتی که توزیع احتمال با سرعت ثابت  $v$  به سمت چپ یا راست می‌رود

$$\checkmark \text{if } D=0 \Rightarrow \frac{\partial P}{\partial t} = -v \frac{\partial P}{\partial x}$$

$$\hookrightarrow \frac{\partial^2 P}{\partial t^2} = -v \frac{\partial}{\partial x} \left( \frac{\partial P}{\partial t} \right) = v^2 \frac{\partial^2 P}{\partial x^2} \rightarrow \text{معادله موج}$$

\* حالتی که در سیستم فقط پخش وجود داشته باشد:

$$\checkmark \text{if } v=0 \rightarrow \frac{\partial P(x,t)}{\partial t} = D \frac{\partial^2 P(x,t)}{\partial x^2}$$

$$p(x,t) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int e^{ikx} p(k,t) dk, \quad p(k,t) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int e^{-ikx} p(x,t) dx$$

برای حل معادله از تبدیل فوریه استفاده می‌کنیم:

$$\frac{\partial p(k,t)}{\partial t} = -DK^2 p(k,t) \Rightarrow p(k,t) = p(k,0) e^{-DK^2 t}$$

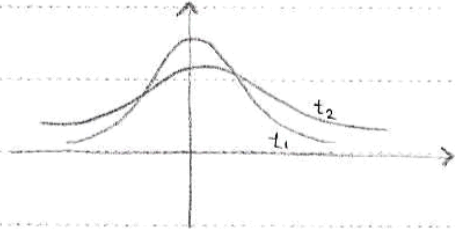
اگر در شرایط اولیه فرض کنیم که سیستم در حالت تعادل است:

$$x=0, t=0 \rightarrow p(x,0) = \delta_x \rightarrow p(k,t=0) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}}$$



$$\Rightarrow p(x,t) = \frac{1}{2\pi} \int e^{ikx - Dk^2 t} dk = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \cdot \frac{1}{\sqrt{2Dt}} e^{-x^2/4Dt} \quad (I)$$

در واقع در حالتی که فقط بخش لایم تابع توزیع، بدون جابجایی، بد تغییر شکل می‌دهد یعنی با افزایش زمان



دارای شیب افزایش می‌یابد و تابع توزیع پهن‌تری می‌شود.

✓ برای بدست آوردن جواب ص ۸

✓ برای بدست آوردن جواب همراه با فرم سرعت می‌توان از تبدیل گالیلئ استفاده کرد و با جایگذاری در معادله بخش (I)

$$x \rightarrow x - vt \quad \& \quad t \rightarrow t$$

خواصم راست :

$$\Rightarrow p(x,t) = \frac{1}{\sqrt{4\pi Dt}} e^{-\frac{(x-vt)^2}{4Dt}}$$

