

سیگنال و سیستم (تجزیه و تحلیل سیستم‌ها) ۱۳۰-۱۱-۱۳

بخش هفتم

نمونه برداری

پروازش سیگنال‌های پیوسته
در دامنه‌ی گسسته



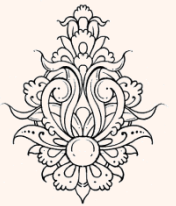
دانشگاه شهید بهشتی
دانشکده‌ی مهندسی برق و کامپیوتر

پاییز ۱۳۹۴

احمد محمودی ازناوه

فهرست مطالب

- مفهوم نمونه‌برداری
- تجزیه و تحلیل نمونه‌برداری در فضای فرکانسی
- قضیه‌ی نمونه‌برداری و نرخ نایکوییست
- aliasing و undersampling



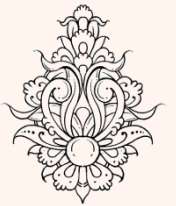
نمونه برداری

- بیشتر سیگنال‌هایی که با آن سروکار داریم، ماهیتی پیوسته دارند.
- برای تبدیل سیگنال آنالوگ به دیجیتال با تناوب T از سیگنال پیوسته نمونه برداری می‌شود.

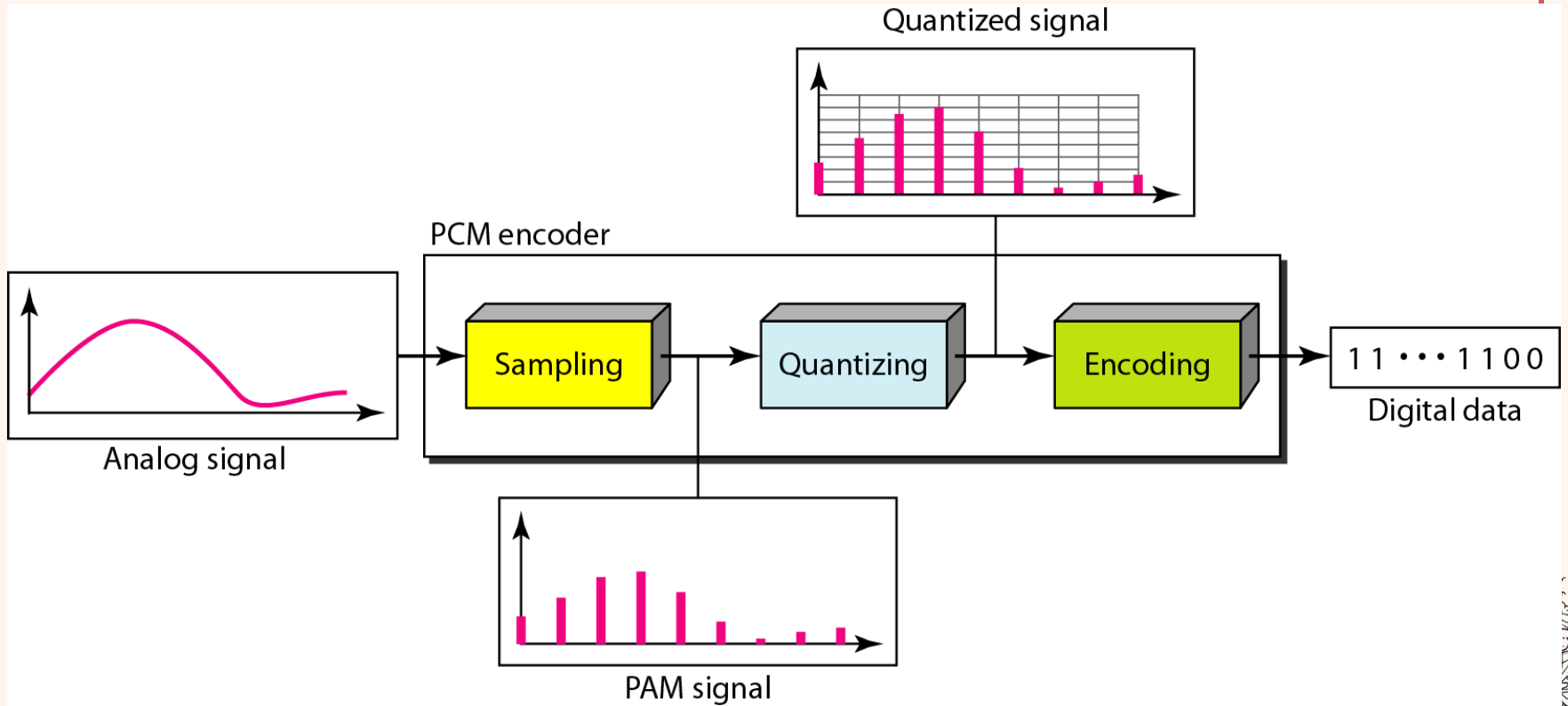
T – sampling period

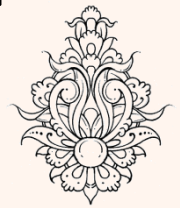
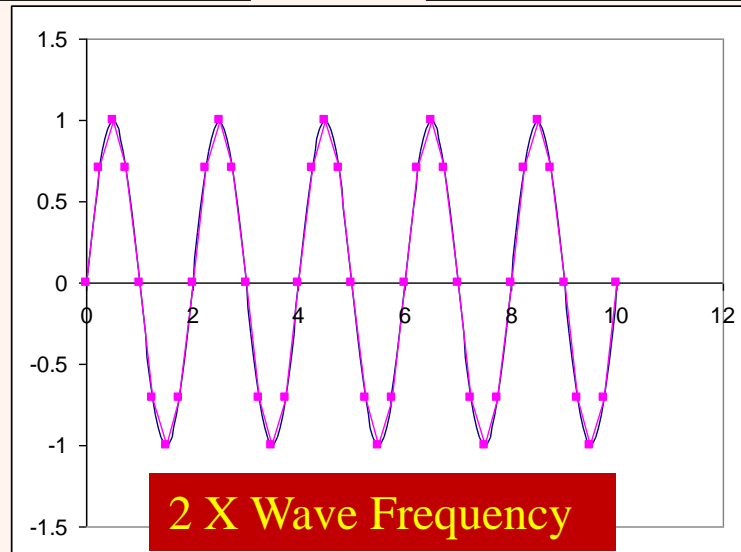
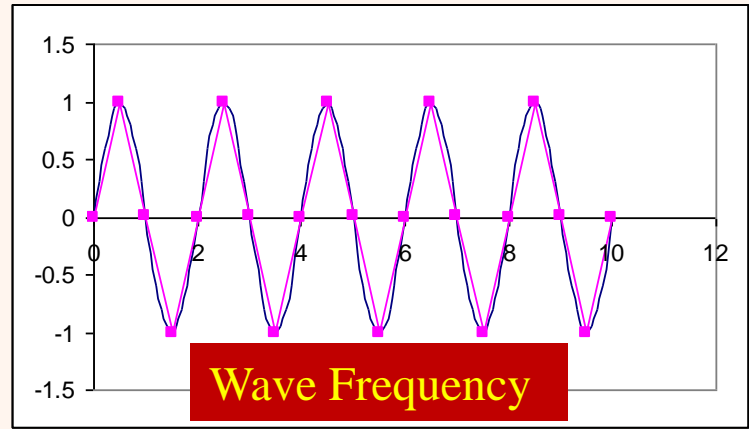
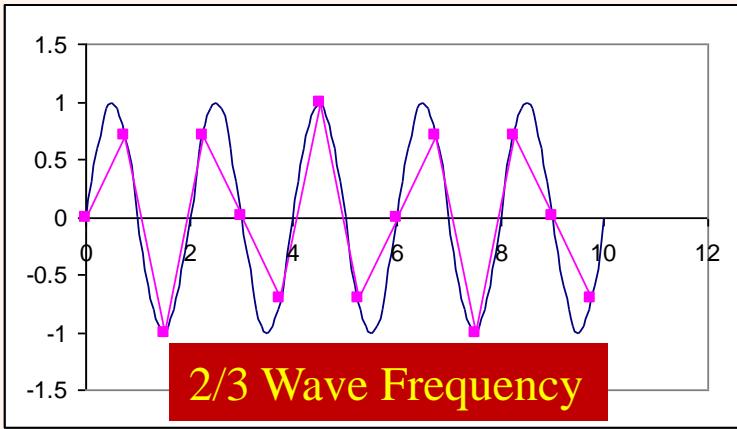
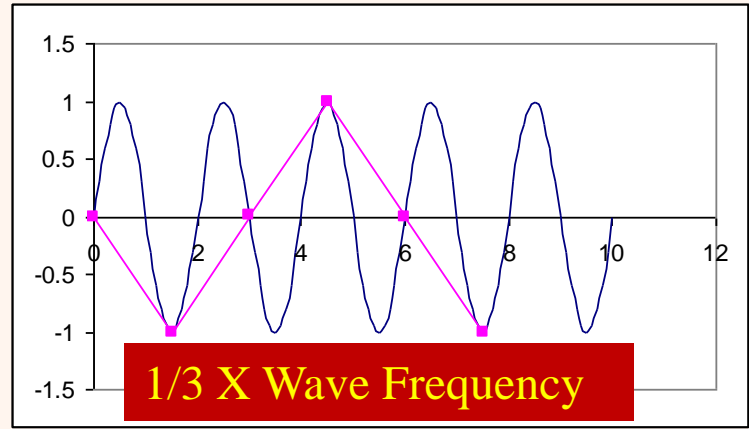
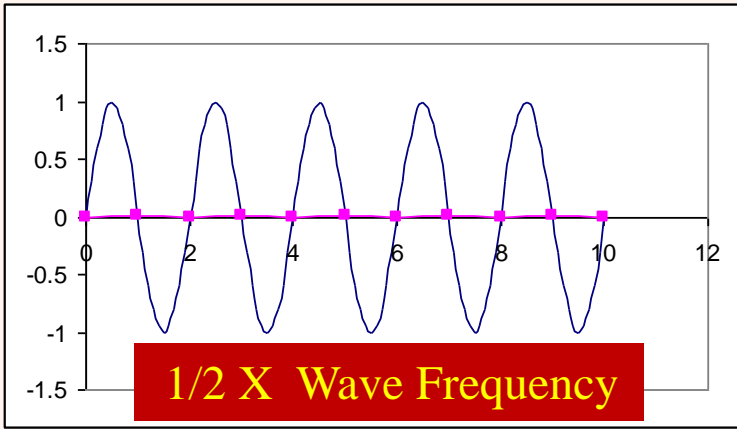
$x[n] \equiv x(nT)$, $n = \dots, -1, 0, 1, 2, \dots$ — regularly spaced samples

- برای استفاده از مزایای پردازش دیجیتال، لازم است سیگنال‌های زمان پیوسته (نظیر صوت، تصویر و ویدئو) را به صورت گسسته در آورد.



نمونه برداری

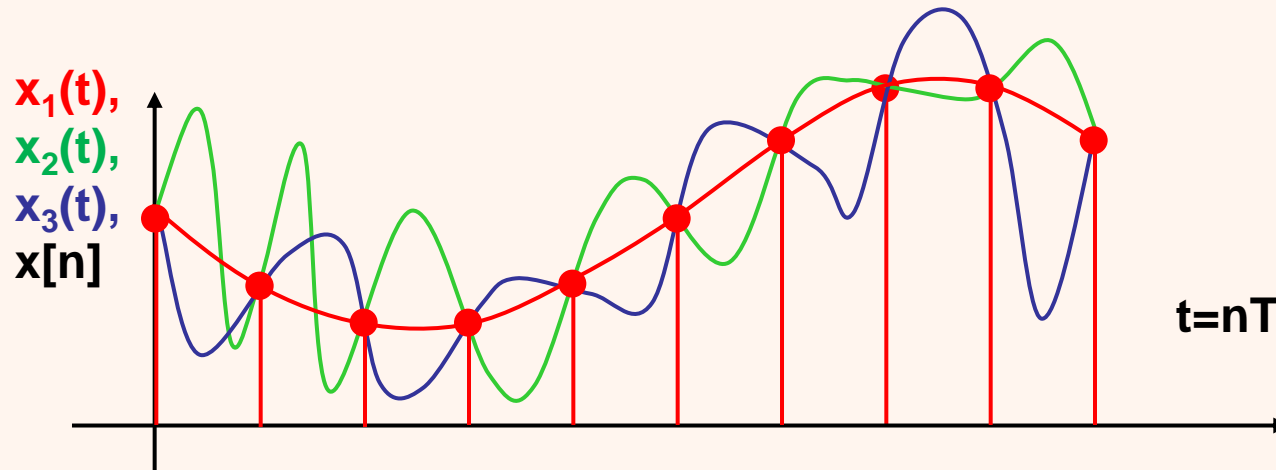




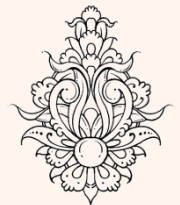
تراشگاه
سپیدی
بهشتی

نرخ نمونه برداری

- سیگنال‌های مختلف می‌توان در نظر گرفت که نمونه‌های مشابهی داشته باشند.



- با نمونه برداری، بسیاری از اطلاعات از دست می‌رود.
- در این حالت باید دید با چه شرایطی سیگنال اصلی از روی نمونه‌ها قابل بازسازی است؟

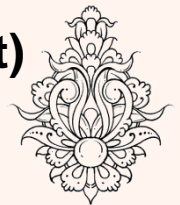
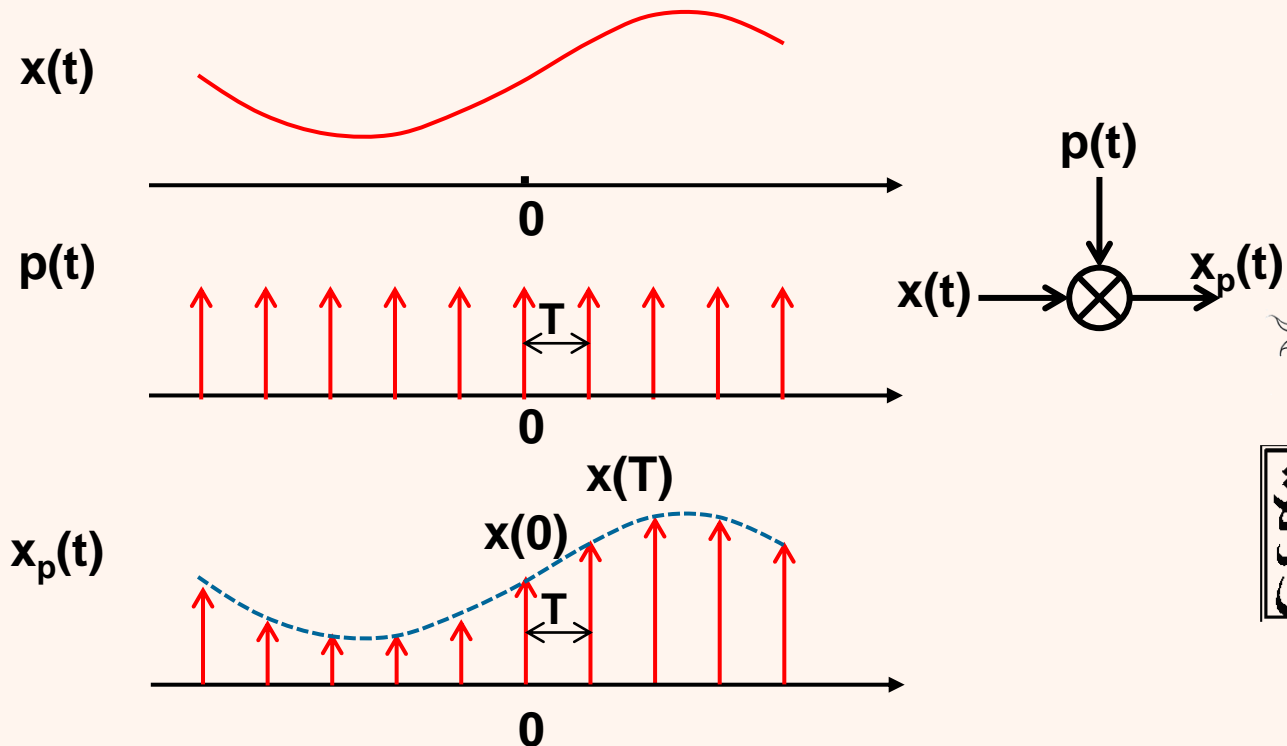


تابع نمونه‌برداری

- برای نمونه‌برداری از تابع آن را در تابع نمونه‌برداری ضرب می‌کنیم.

$$x_p(t) = x(t)p(t) \quad p(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t - nT)$$

$$x_p(t) = x(t)p(t) = p(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(nT)\delta(t - nT) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(nT)\delta(t - nT)$$



نمونه‌برداری در دامنه‌ی فرکانس

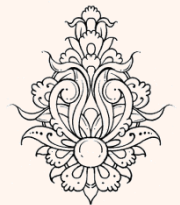
$$x_p(t) = x(t)p(t) \quad \longrightarrow \quad X_p(j\omega) = X(j\omega) * P(j\omega)$$

$$p(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t - nT) \quad a_k = \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} \delta(t) e^{-jk\omega_s t} dt = \frac{1}{T}, \quad \forall k$$

$$P(j\omega) = \frac{2\pi}{T} \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta(\omega - k\omega_s) \quad \omega_s = \frac{2\pi}{T}$$

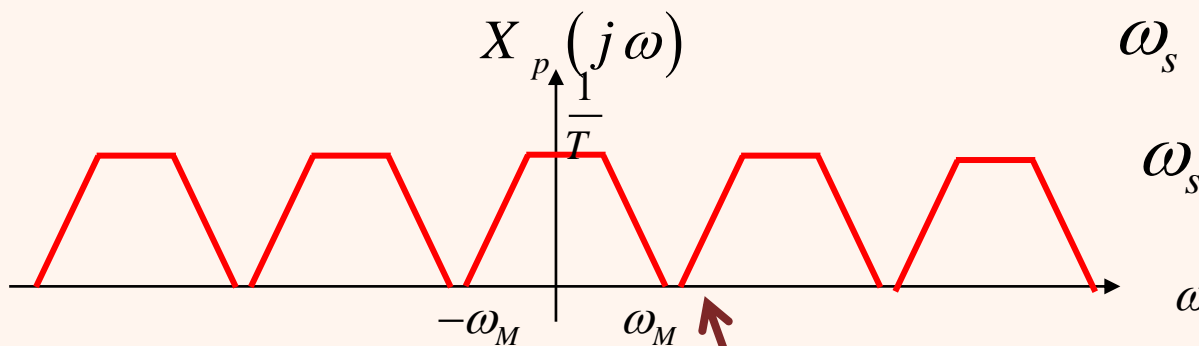
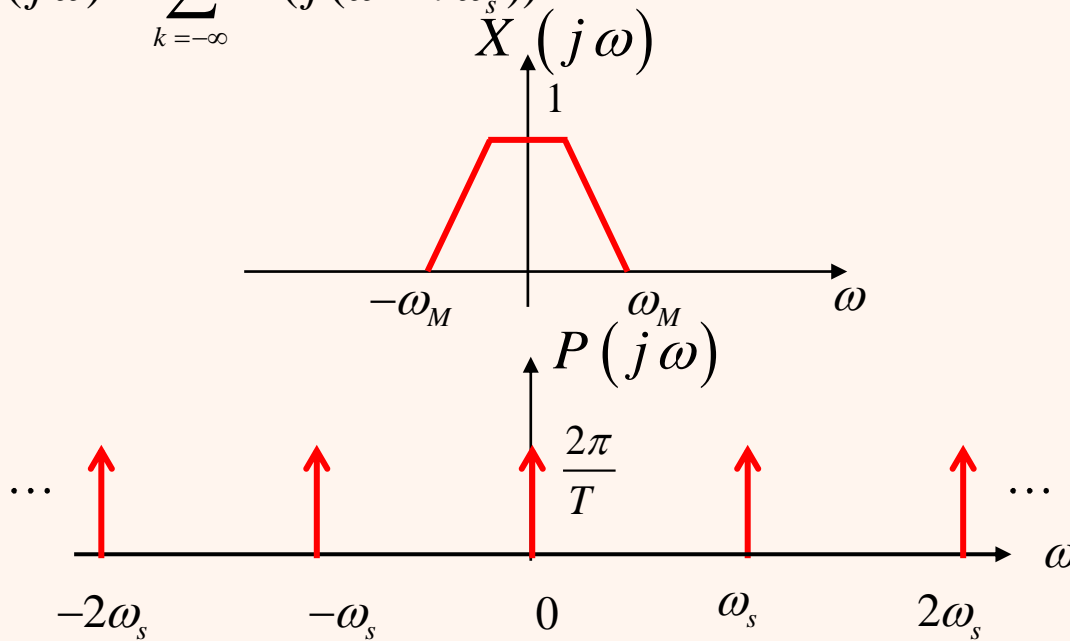
$$X_p(j\omega) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} X(j\theta) P(j(\omega - \theta)) d\theta$$

$$\begin{aligned} X_p(j\omega) &= \frac{1}{T} \int_{-\infty}^{\infty} X(j\theta) \sum_{k=-\infty}^{\infty} \delta((\omega - k\omega_s) - \theta) d\theta \\ &= \frac{1}{T} \sum_{k=-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} X(j\theta) \delta((\omega - k\omega_s) - \theta) d\theta \\ &= \frac{1}{T} \sum_{k=-\infty}^{\infty} X(j(\omega - k\omega_s)) \end{aligned}$$



نمونه‌برداری در دامنه‌ی فرکانس

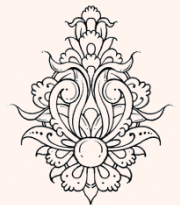
$$X_p(j\omega) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} X(j(\omega - k\omega_s))$$



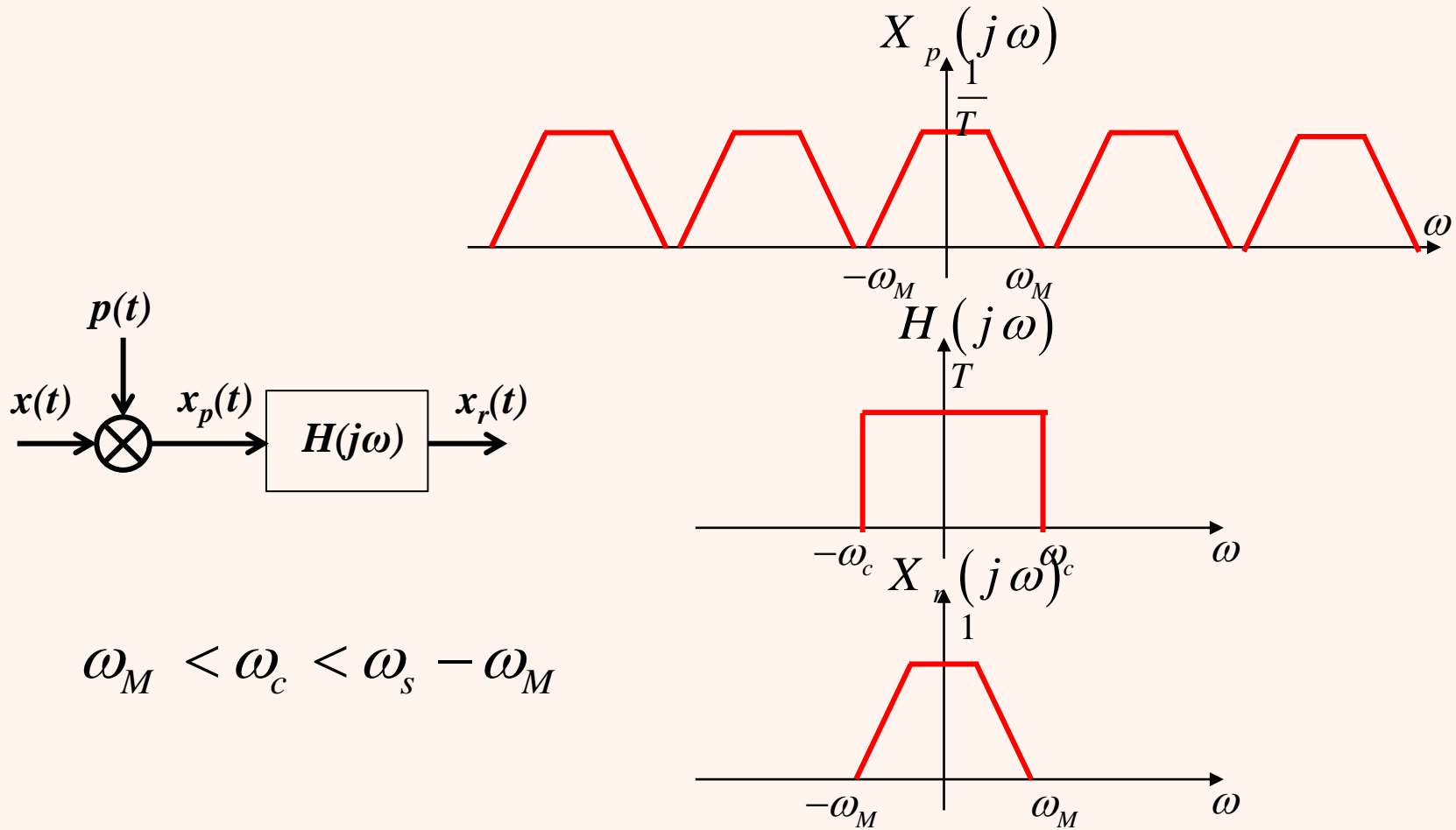
$$\omega_s - \omega_M > \omega_M$$

$$\omega_s > 2\omega_M$$

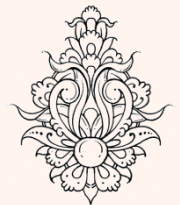
$$\omega_s - \omega_M$$



بازسازی از روی سیگنال نمونه‌برداری شده



در صورتی که بین طیف‌های شیفت یافته همپوشانی نباشد از روی X_p می‌توان x را با استفاده از فیلتر پایین‌گذر بازسازی نمود



قضیه نمونه برداری

- در صورتی که $x(t)$ یک سیگنال با پهنای باند محدود است، به عبارت دیگر

$$X(j\omega) = 0 \quad \text{for } \omega > \omega_M$$

- در این صورت با استفاده از سیگنال نمونه برداری شده $x(nT)$ می توان $x(t)$ را به دست آورد اگر

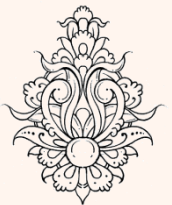


Harry Nyquist
(1889 – 1976)

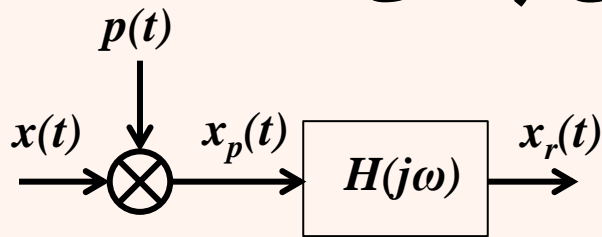
$$\omega_s > 2\omega_M \quad \text{نرخ نایکوئیست}$$

Nyquist rate

$$\omega_s = \frac{2\pi}{T}$$

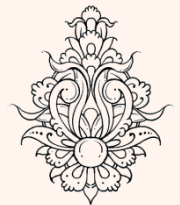


بازسازی سیگنال در دامنه‌ی زمان



$$x_r(t) = x_p(t) * h(t), \quad \text{where } h(t) = \frac{T \sin \omega_c t}{\pi t}$$

$$\begin{aligned} x_r(t) &= \left(\sum_{n=-\infty}^{\infty} x(nT) \delta(t - nT) \right) * h(t) \\ &= \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(nT) h(t - nT) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(nT) \frac{T \sin(\omega_c (t - nT))}{\pi (t - nT)} \end{aligned}$$

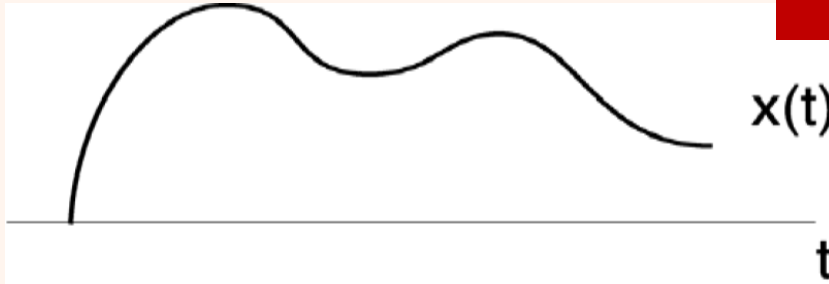


ضریب پایداری کمتر در طول پایداری را با فرض این که سیگنال طیف فرکانسی محدودی دارد، انجام می‌دهد

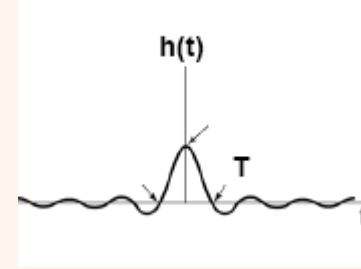
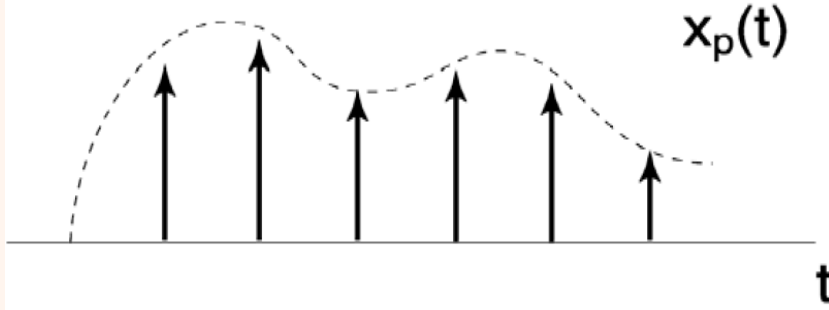


بازسازی سیگنال در دامنه‌ی زمان

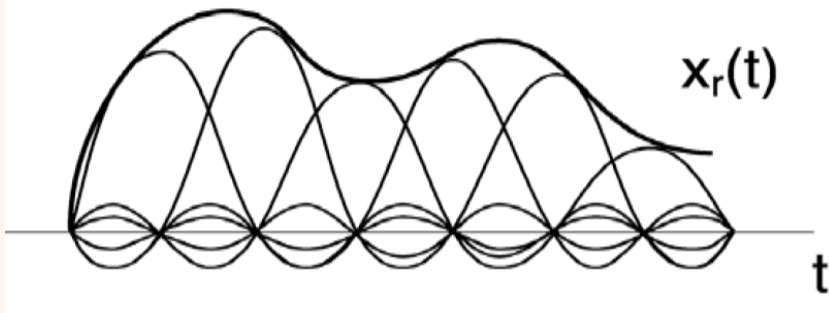
سیگنال اصلی



سیگنال نمونه‌برداری شده

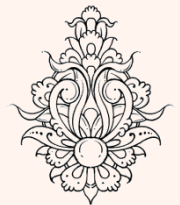
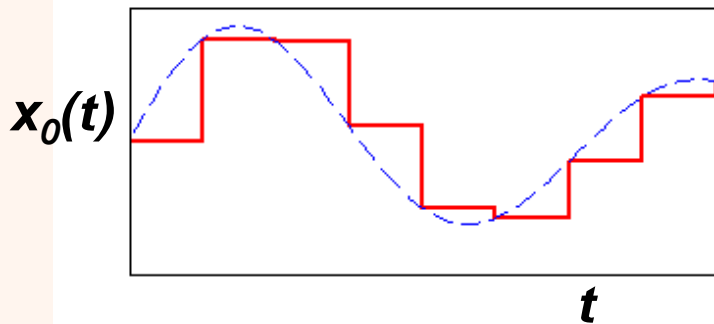
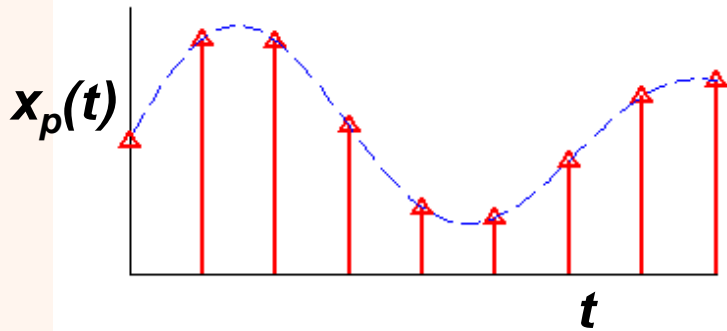
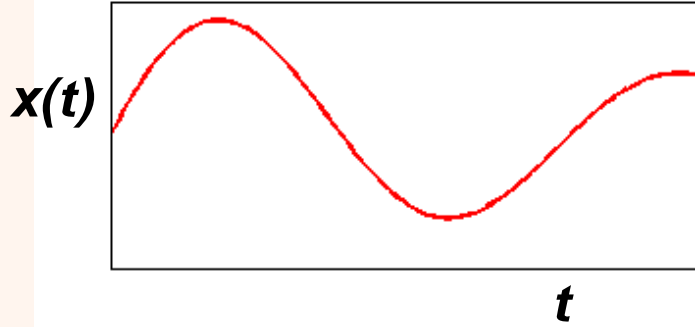


سیگنال بازسازی شده

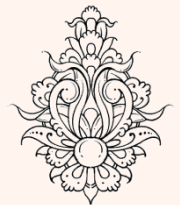
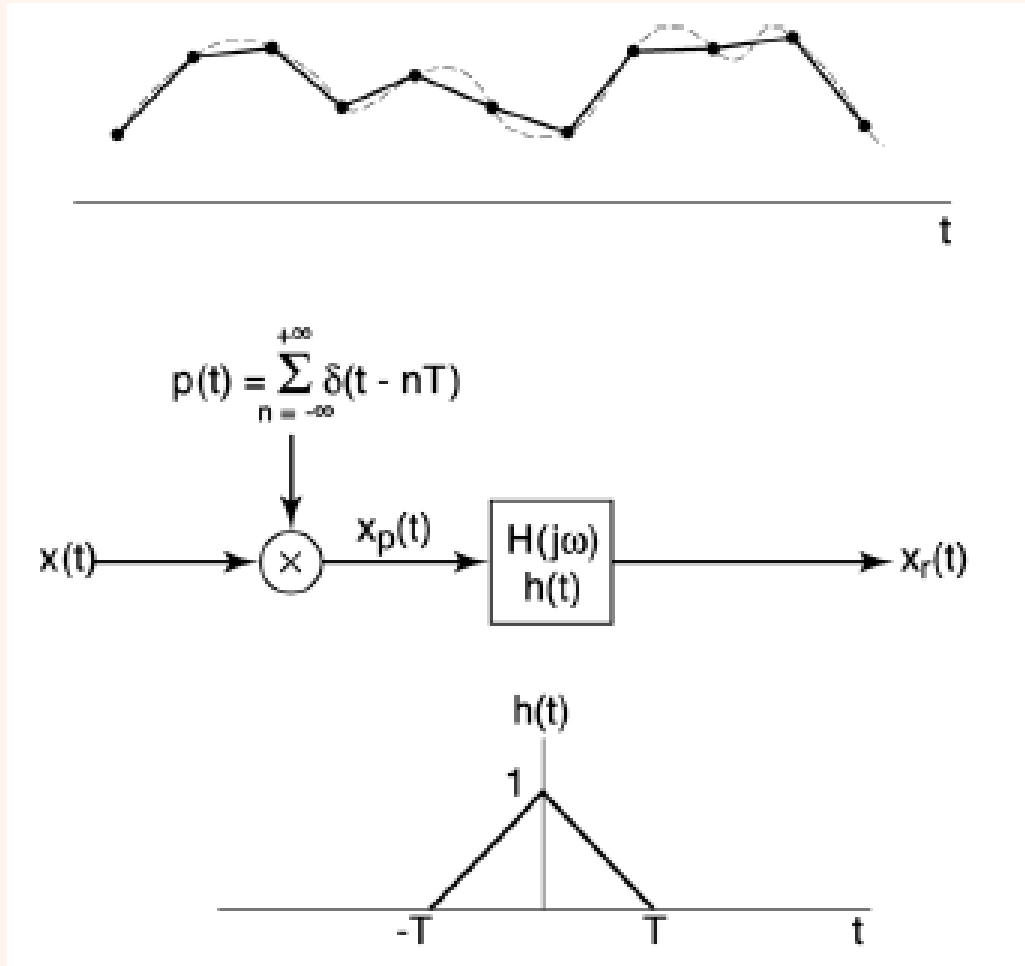


درون‌یابی

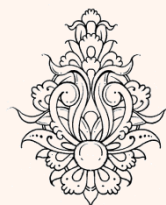
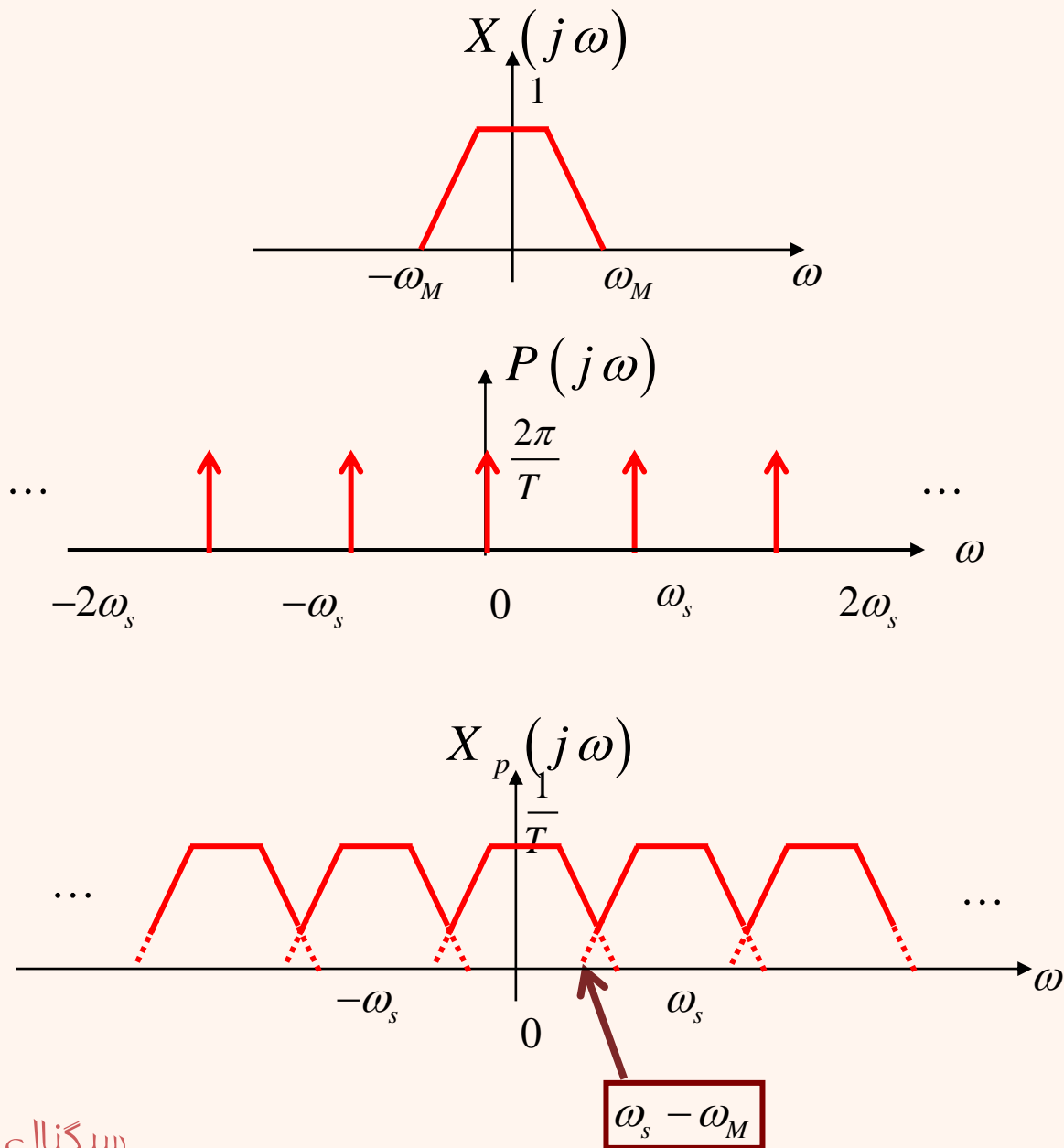
- در عمل برای نمونه‌برداری از قطار ضربه و فیلتر ایده‌آل استفاده نمی‌شود.
- یک نمونه‌ی عملی zero order hold
- درون‌یابی خطی



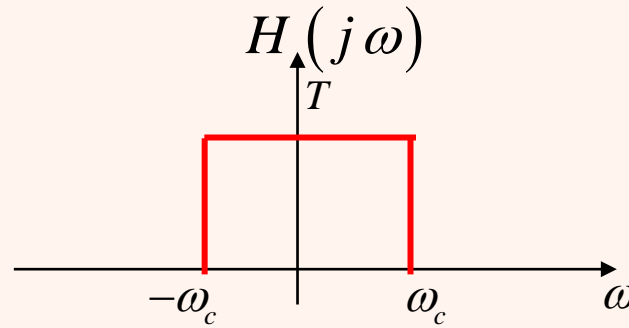
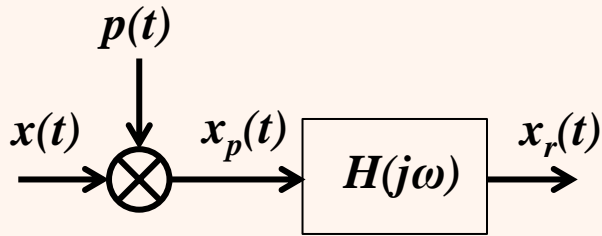
درون‌یابی مرتبه‌ی یک



Undersampling and Aliasing

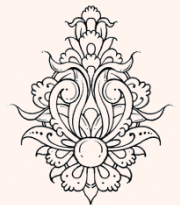
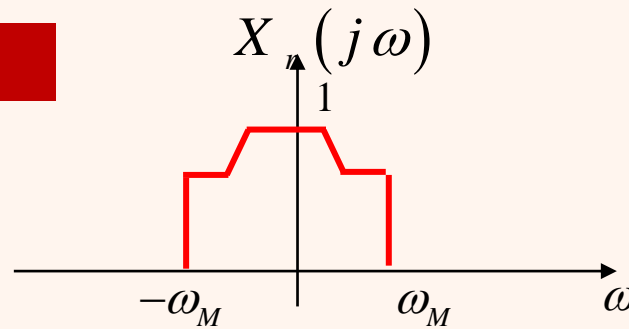


Undersampling and Aliasing

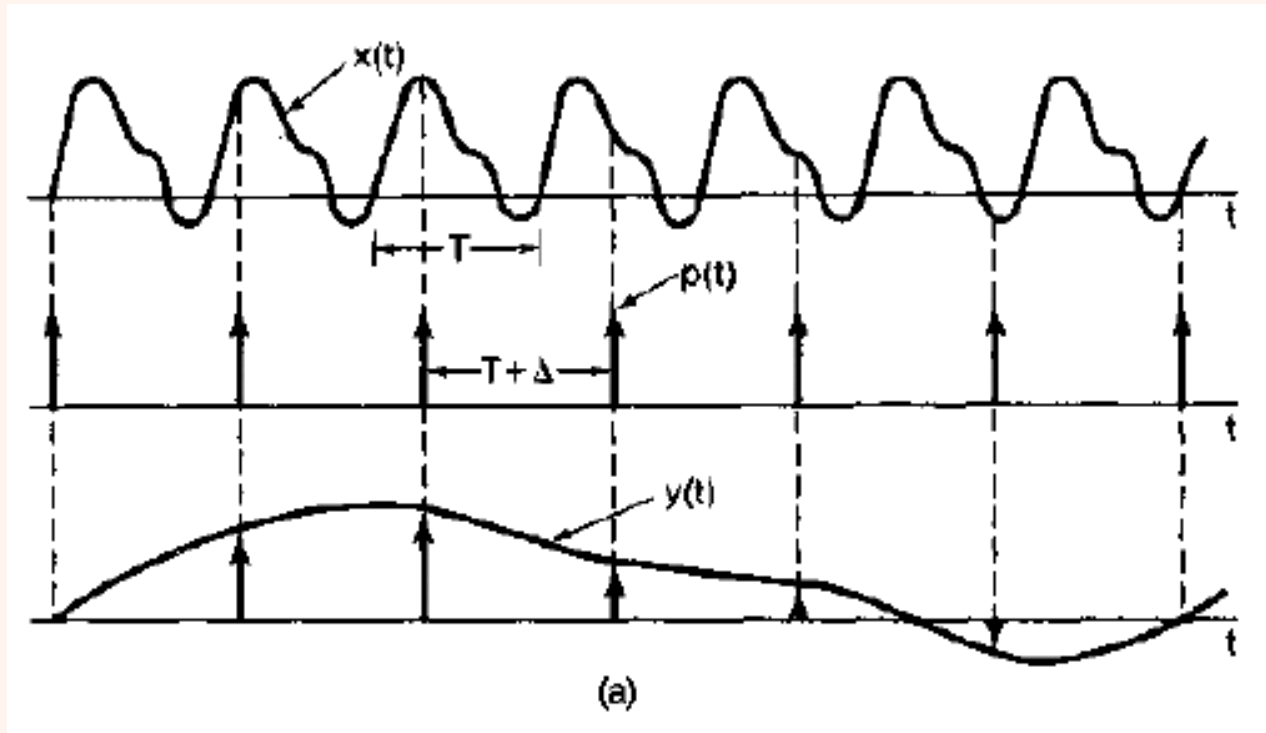


Distortion because of aliasing

$$X_p(j\omega) \neq X_p(j\omega)$$

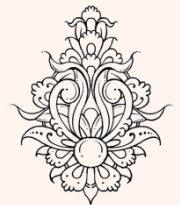
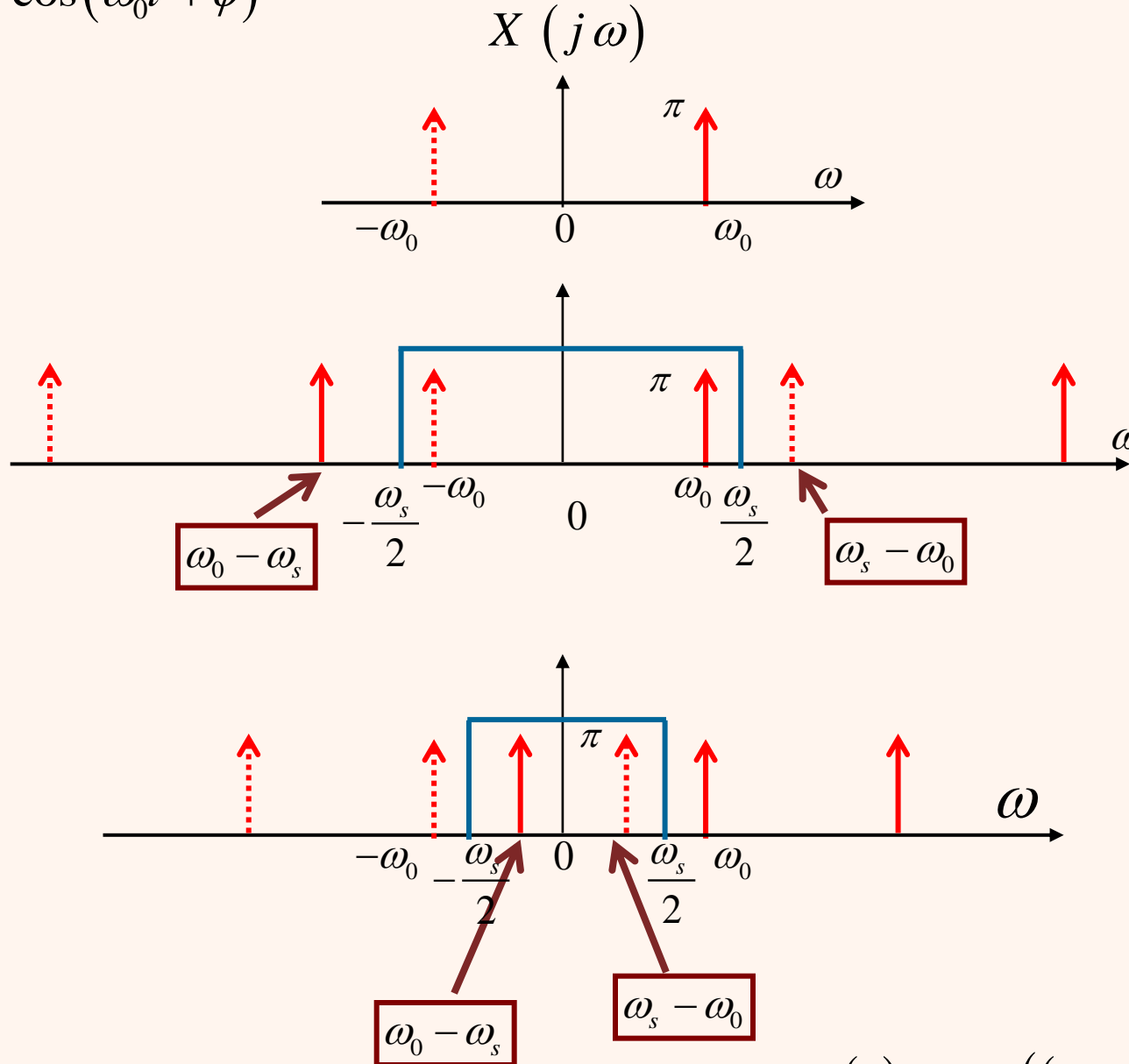


مثال



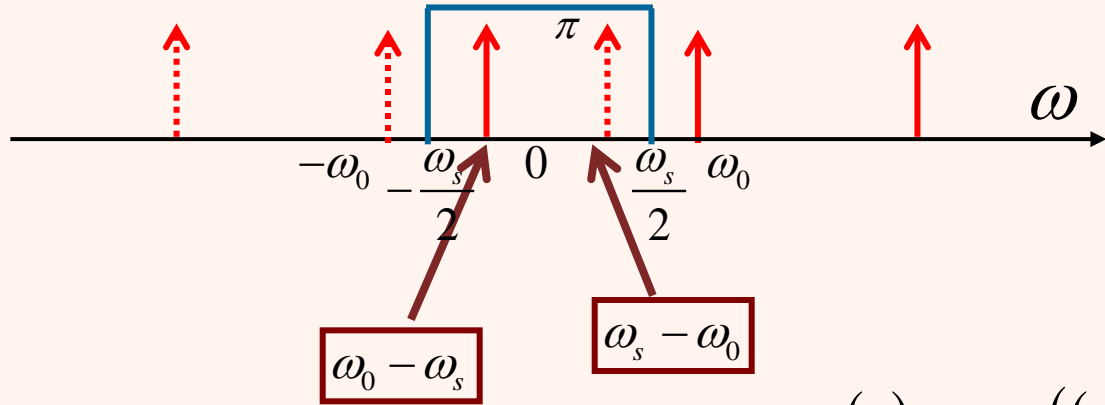
یک مثال ساده

$$x(t) = \cos(\omega_0 t + \phi)$$

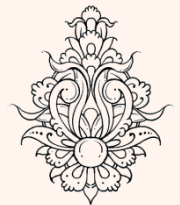
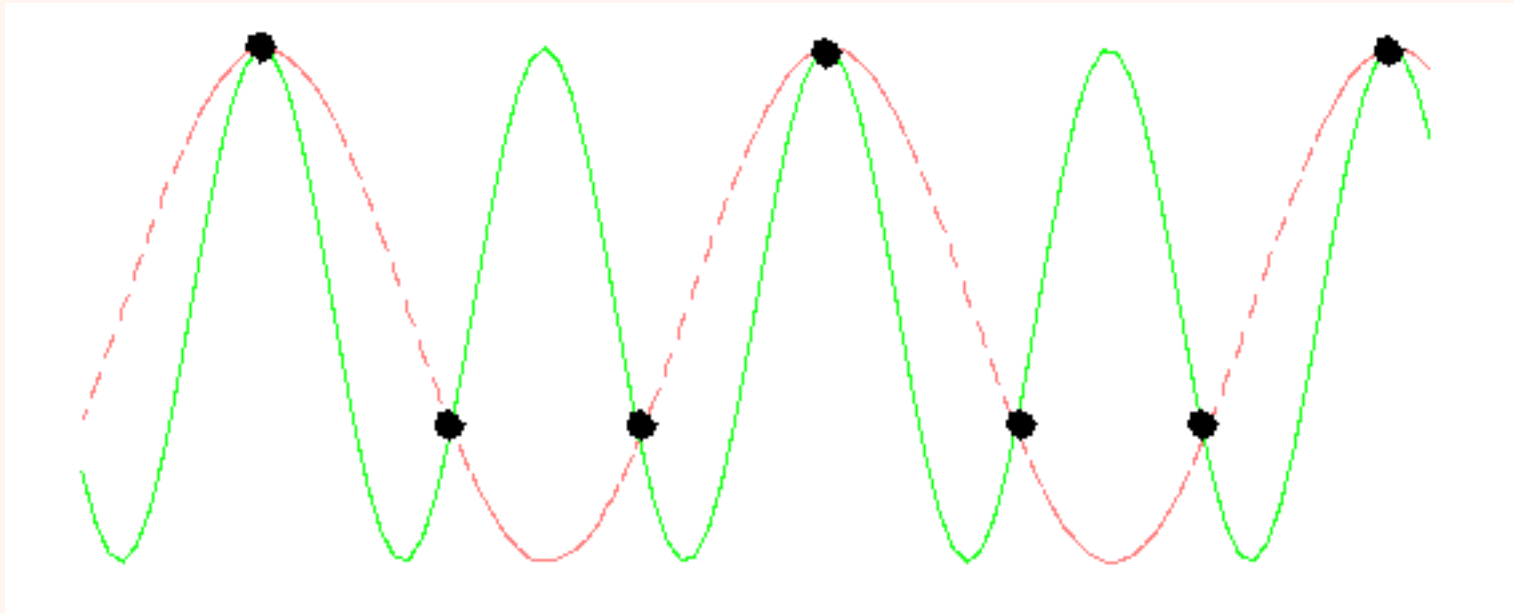


$$x(t) = \cos((\omega_s - \omega_0)t + \phi)$$

ادامه‌ی مثال

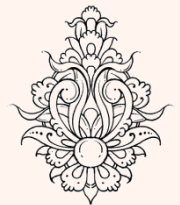
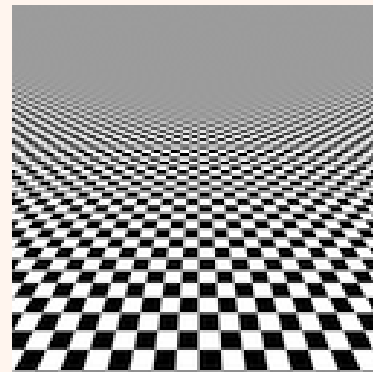
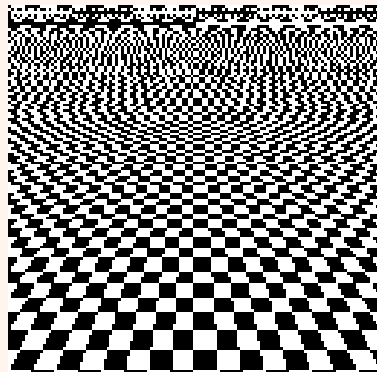


$$x(t) = \cos((\omega_s - \omega_M)t + \phi)$$



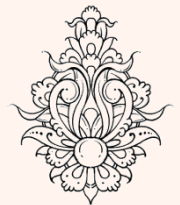
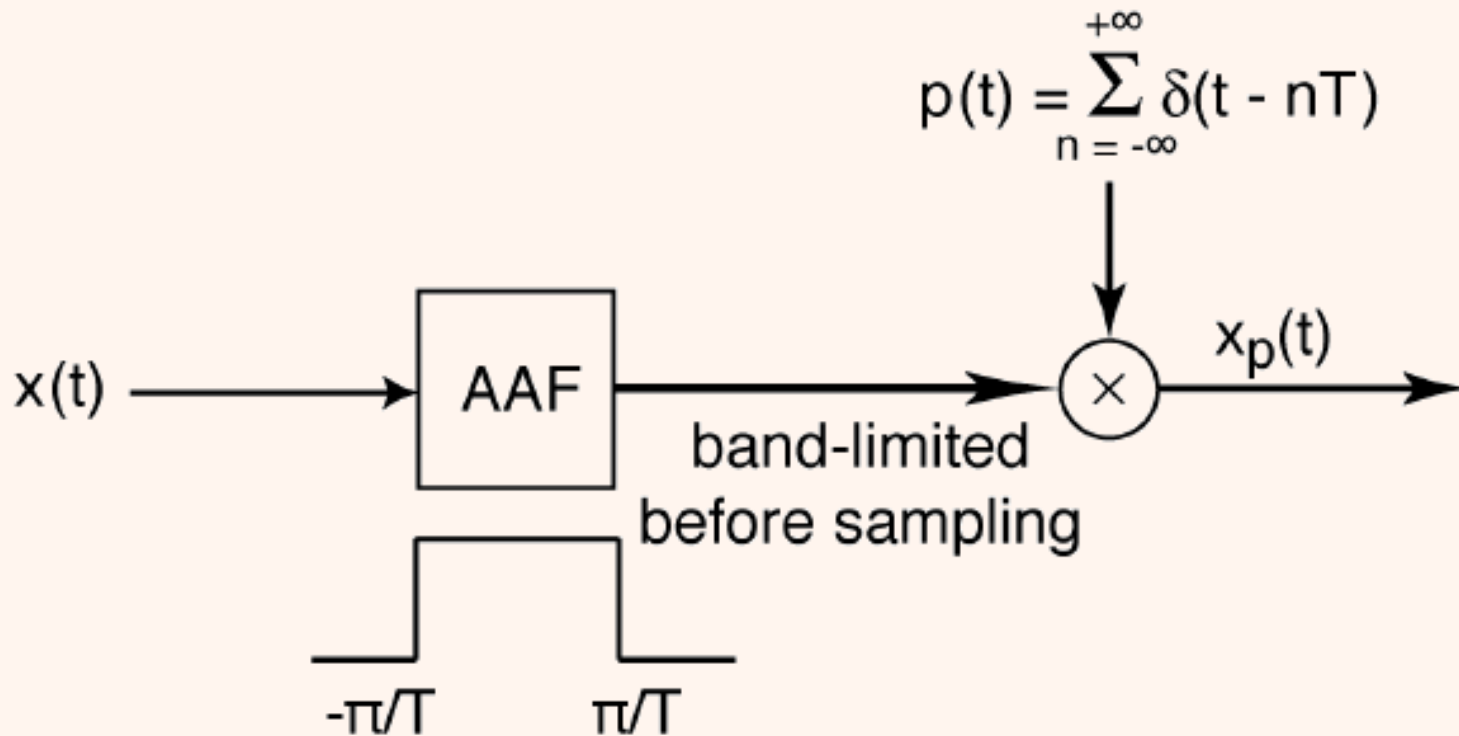
نمونه برداری در فضای دوبعدی

- در سیگنال‌های دوبعدی و بالاتر، نمونه برداری نقش مهم‌تری نسبت به سیگنال‌های یک‌بعدی دارد.
- در مواجهه با بردار حرکت در سیگنال‌های ویدئو، گاهی بردار حرکت نیم‌پیکسلی پاسخ مناسب‌تری خواهد داشت.
- افزون بر این، شیوه‌های متنوع‌تری برای نمونه برداری قابل استفاده خواهد بود.



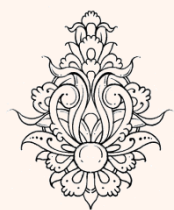
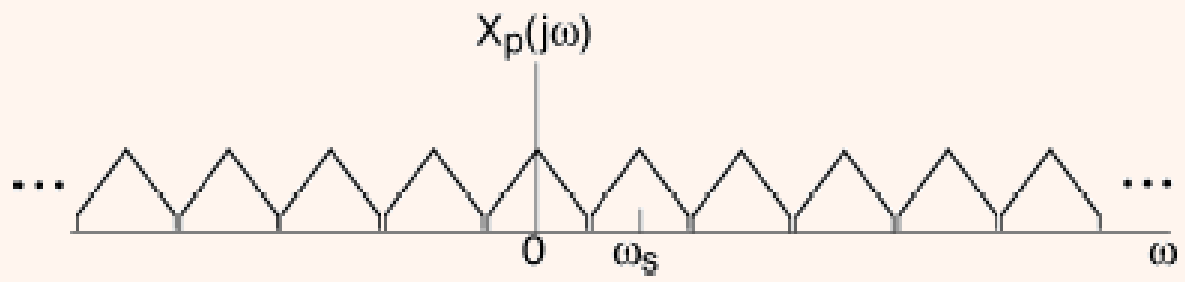
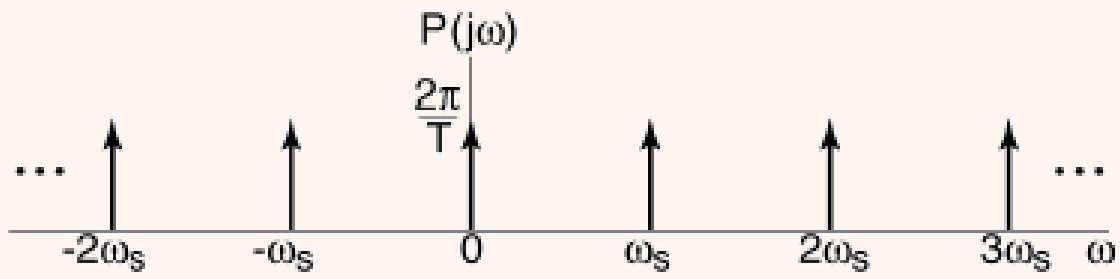
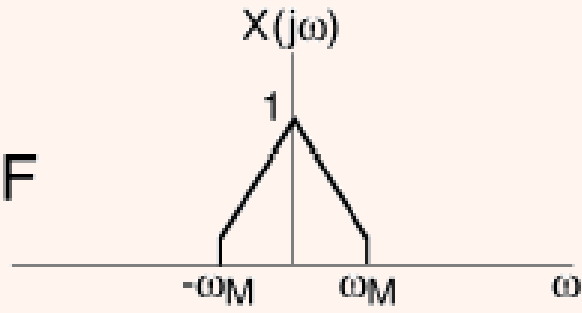
Anti-Alias Filtering (AAF)

- پیش از نمونه‌برداری از فیلتر AAF استفاده می‌شود:



The effect of AAF

with AAF



مثال

- نرخ نمونه‌برداری برای سیگنالی مانند $x(t)$ برابر با ω است، در مورد سیگنال‌های زیر چه می‌توان گفت؟

$$y(t) = x(t) + x(t-1) \quad Y(j\omega) = X(j\omega) + e^{-j\omega} X(j\omega) \quad \omega_0$$

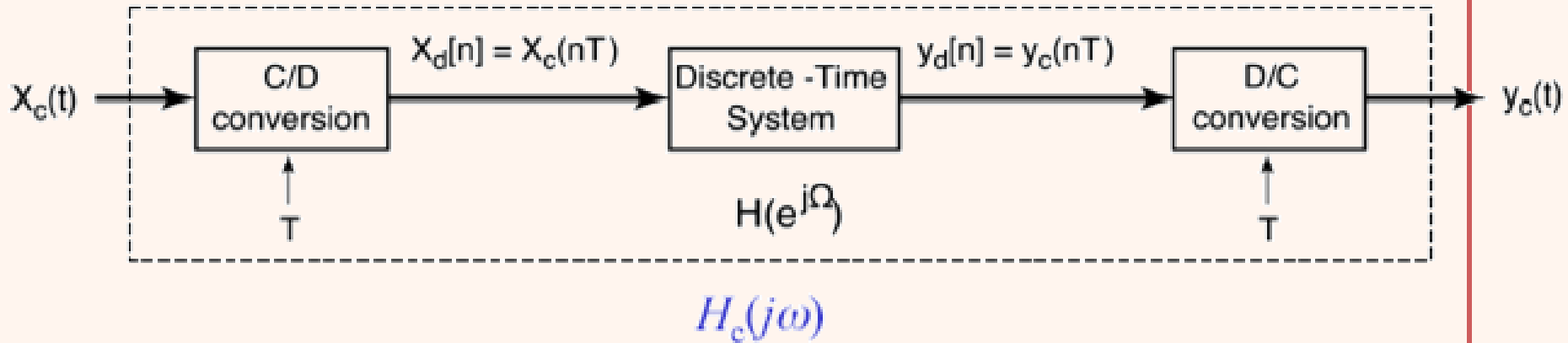
$$y(t) = \frac{dx(t)}{dt} \quad Y(j\omega) = j\omega X(j\omega) \quad \omega_0$$

$$y(t) = x(t)^2 \quad Y(j\omega) = \frac{1}{2\pi} [X(j\omega) * X(j\omega)] \quad 2\omega_0$$

$$y(t) = x(t) \cos \omega_0 t \quad Y(j\omega) = \pi [X(j(\omega - \omega_0)) * X(j(\omega + \omega_0))] \quad 3\omega_0$$



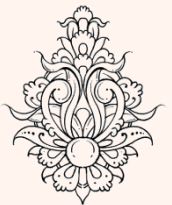
پردازش گسسته سیگنال‌های زمان پیوسته



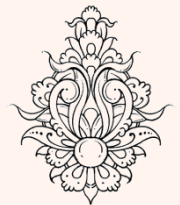
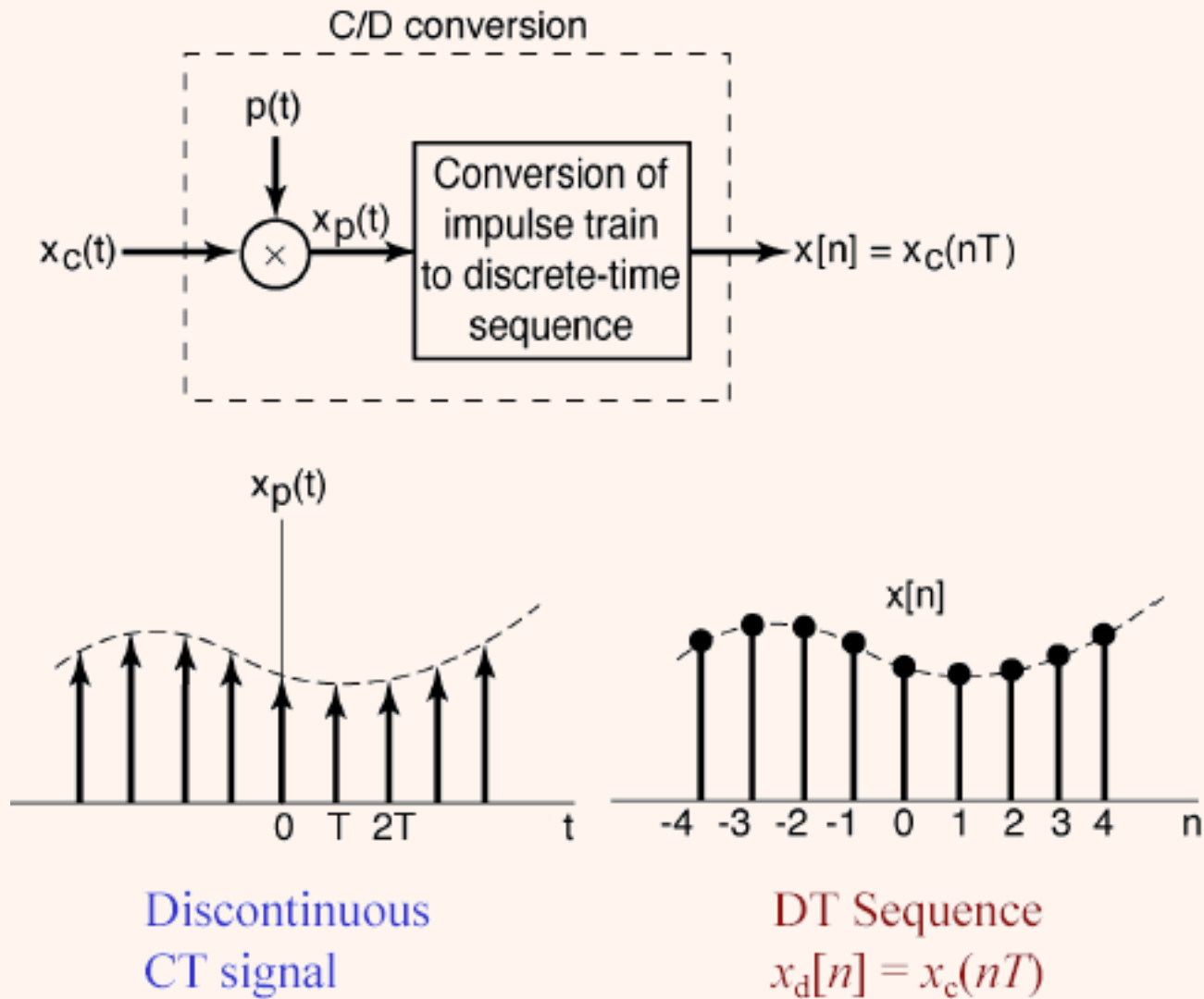
- انجام چنین کاری از این جهات زیر انجام می‌شود:
- ابزارهای پردازش دیجیتال ارزان و در دسترس است؛ مانند کامپیوترهای شخصی و ریزپردازنده‌ها
- سیگنال‌های دیجیتال در برابر نویز مقاوم‌تر هستند،

ω — CT frequency variable

Ω — DT frequency variable ($\Omega = \omega T$)



تفسیر تبدیل سیگنال پیوسته به گسسته در دامنه‌ی زمان



تحلیل در دامنه‌ی فرکانسی

$$x_p(t) = x_c(t) \cdot \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t - nT) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x_c(nT) \delta(t - nT)$$

FT 

$$\delta(t - t_0) \xleftrightarrow{FT} e^{-j\omega t_0}$$

$$X_p(j\omega) = \frac{1}{T} \sum_{k=-\infty}^{\infty} X_c(j(\omega - k\omega_s)) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x_c(nT) e^{-j\omega nT}$$

CT----periodic with period $\omega_s = 2\pi/T$

$$X_d(e^{j\Omega}) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x_d[n] e^{-j\Omega n} = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x_c(nT) e^{-j\Omega n}$$

$(\Omega = \omega T)$

DT----periodic with period 2π

$$X_d(e^{j\Omega}) = X_p\left(j \frac{\Omega}{T}\right)$$

Note: $\omega_s \Leftrightarrow 2\pi$
CT DT



تحلیل در دامنه‌ی فرکانسی

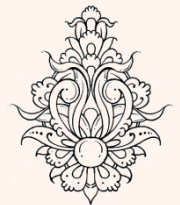
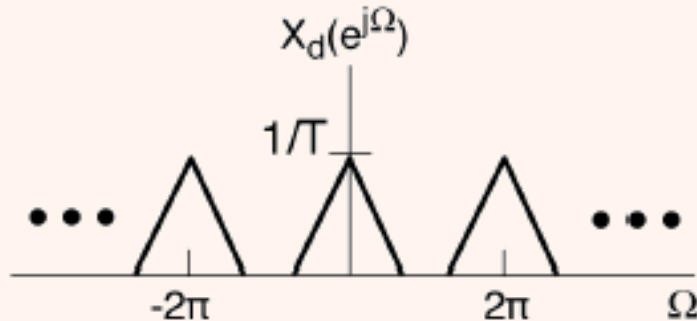
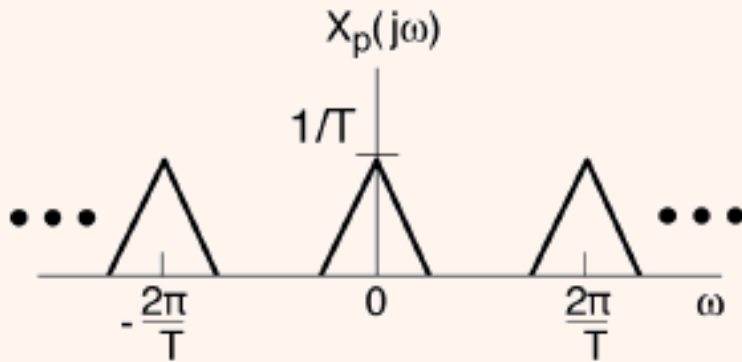
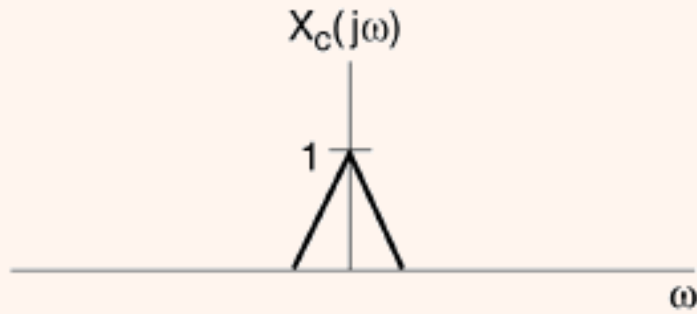
$$X_d(e^{j\Omega}) = X_p\left(j\frac{\Omega}{T}\right)$$

$$X_p(j\omega) = \frac{1}{T} \sum_{k=-\infty}^{\infty} X_c(j(\omega - k\omega_s))$$

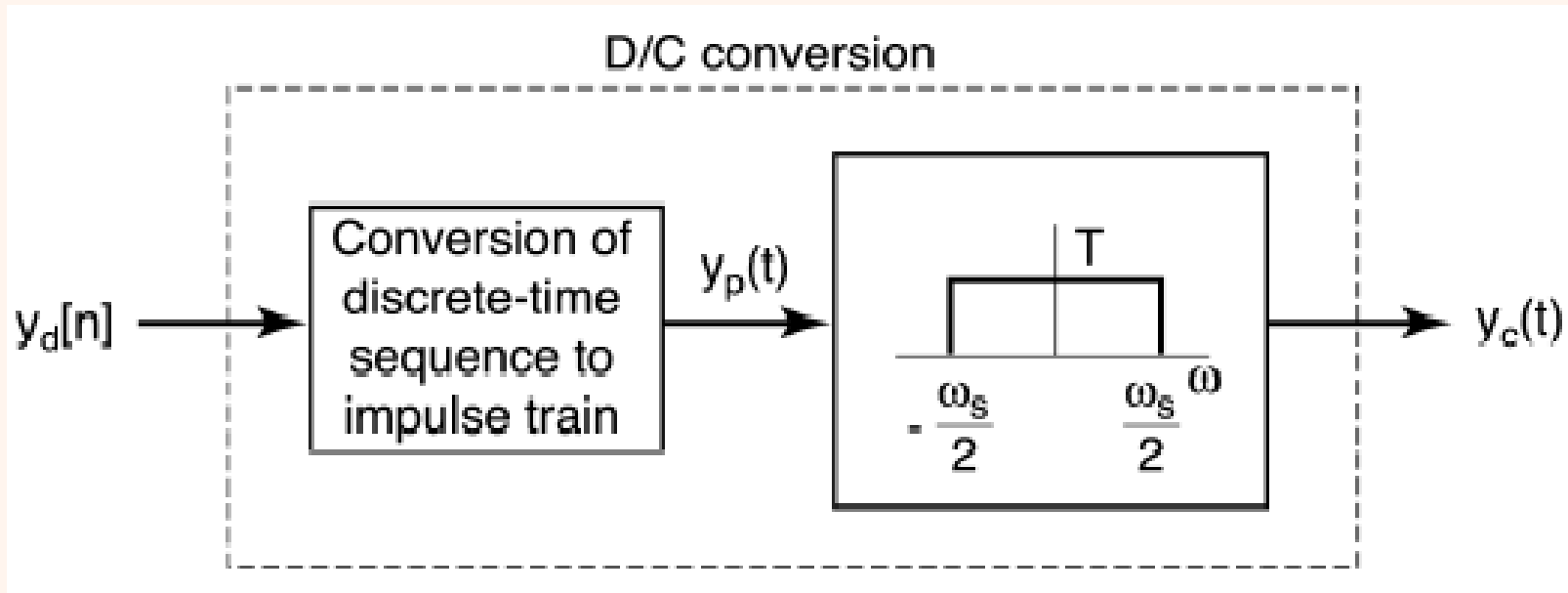
$$= \sum_{n=-\infty}^{\infty} x_c(nT) e^{-j\omega n T}$$

$$X_d(e^{j\Omega}) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x_d[n] e^{-j\Omega n}$$

$$= \sum_{n=-\infty}^{\infty} x_c(nT) e^{-j\Omega n}$$



تبدیل سیگنال گسسته به پیوسته

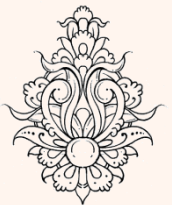


Again, $\Omega = \omega T$

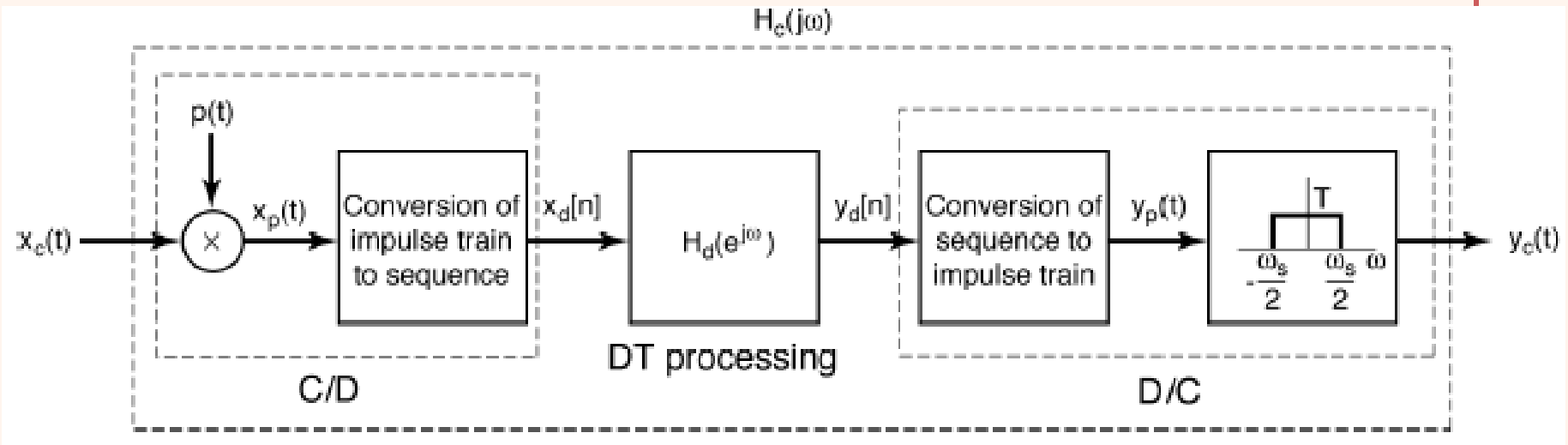
$$Y_p(j\omega) = Y_d(e^{j\omega T})$$

Reverse frequency scaling

$$Y_c(j\omega) = \begin{cases} TY_d(e^{j\omega T}) & |\omega| < \frac{\omega_s}{2} \quad \text{bandlimited} \\ 0 & \text{otherwise} \end{cases}$$



تصویر کلی



$$Y_c(j\omega) = H_c(j\omega)H_c(j\omega) \leftrightarrow y_c(t) = h_c(t) * x_c(t)$$

