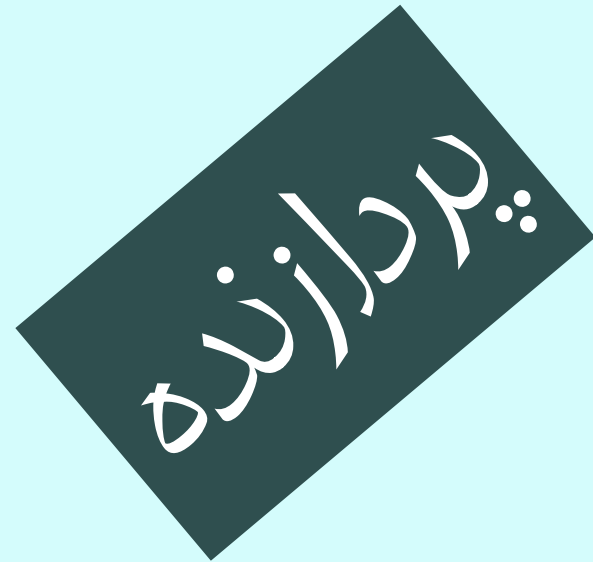


... معماری کامپیوتر

۱۳۰۱-۱۱-۱۳۰۱

جلسه دوازدهم



دانشگاه شهید بهشتی

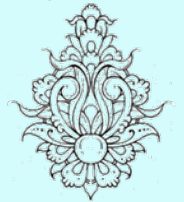
دانشکده مهندسی برق و کامپیوتر

بهار ۱۳۹۲

احمد محمودی ازناوه

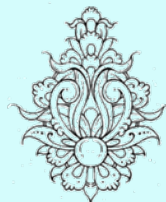
فهرست مطالب

- واحد ممیز شناور
- پردازنده
- مسیر گذار داده

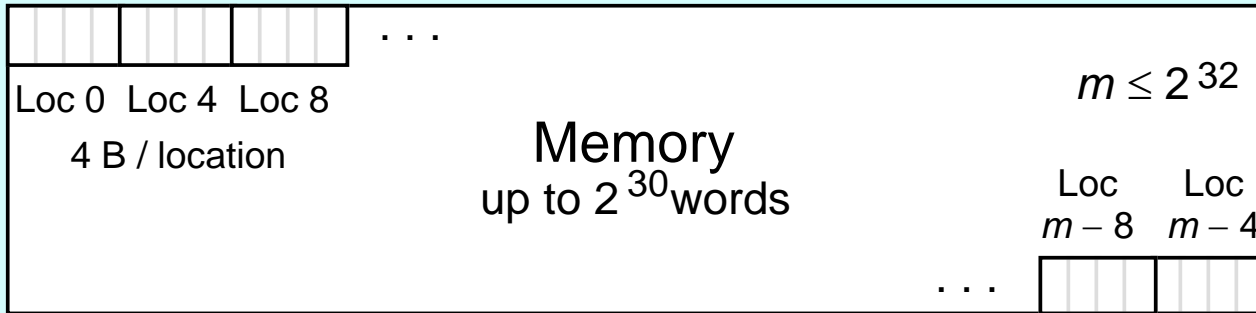


واحد ممیز شناور

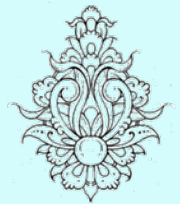
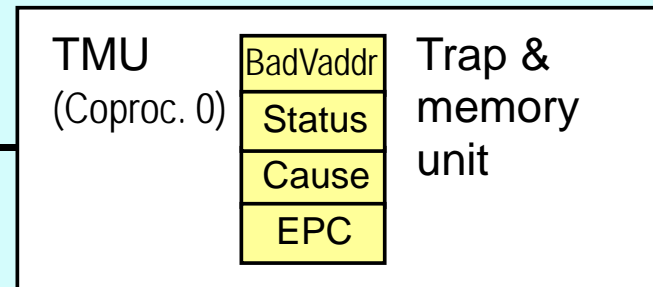
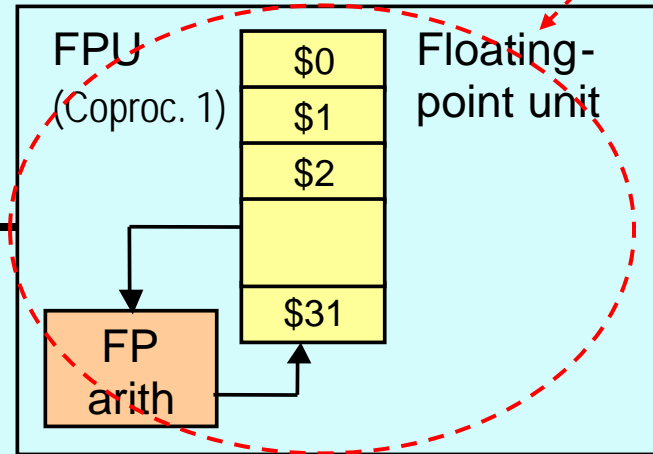
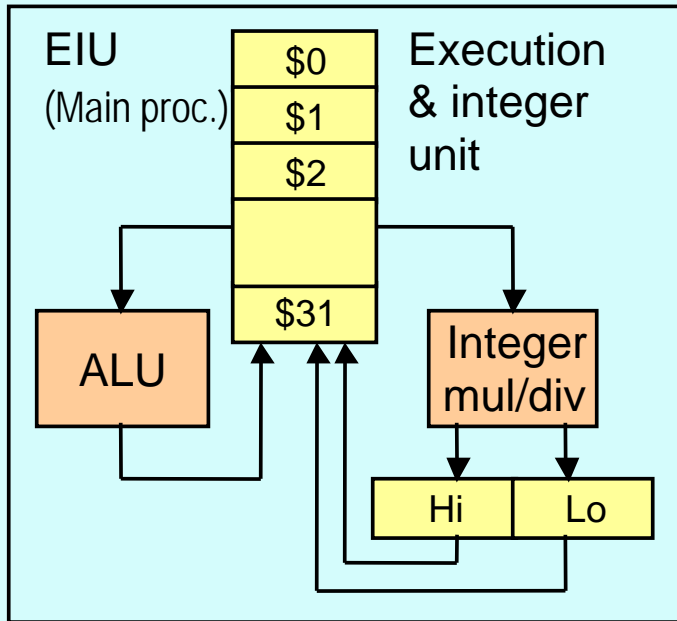
- واحد محاسبات ممیز شناور معمولاً اعمال جمع، تفریق، ضرب، تقسیم، معکوس سازی و تبدیل به صحیح را انجام می‌دهد.
- عملیات ممیز شناور به چند سیکل برای اجرا نیاز دارد.
- به صورت خط لوله نیز قابل استفاده می‌باشد.



واحد ممیز شناور



Coprocessor 1



دستورالعمل‌های ممیز شناور در MIPS

- سی و دو ثبات جداگانه برای عملیات ممیز شناور وجود دارد:

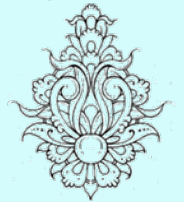
– $\$f0, \$f1, \dots, \$f31$

– در صورت استفاده از دقت مضاعف این ثبات‌ها به صورت دو تایی مورد استفاده قرار می‌گیرند:

- $\$f0/\$f1, \$f2/\$f3$

– نسخه‌ی ۲ MIPS، سی و دو ثبات شصت و چهار بیتی دارد.

- دستورالعمل‌های ممیز شناور تنها بر روی ثبات‌های ممیز شناور عمل می‌کنند.



دستورالعمل‌های ممیز شناور در MIPS (ادامه...)

• دستورات خواندن و نوشتن

– l wc1, l dc1, swc1, sdc1

• l dc1 \$f8, 32(\$sp)

• محاسبات با دقت معمولی

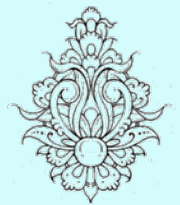
• add. s, sub. s, mul . s, div.s

– add. s \$f0, \$f1, \$f6

• محاسبات با دقت مضاعف

• add. d, sub. d, mul . d, di v. d

– e.g., mul . d \$f4, \$f4, \$f6



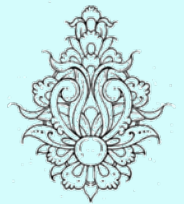
دستورالعمل‌های ممیز شناور در MIPS (ادامه...)

• دستورات مقایسه

- c. *xx*. s, c. *xx*. d (*xx* is eq, l t, l e, ...)
- Sets or clears FP condition-code bit
 - e.g. c. l t. s \$f3, \$f4

• دستورات پرش

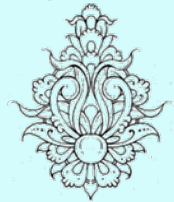
- bc1 t, bc1 f
 - e.g., bc1 t TargetLabel



فلاصہای از دستورات ممیز شناور

	Instruction	Usage
Copy	Move s/d registers	mov.* fd,fs
	Move fm coprocessor 1	mfcl rt,rd
	Move to coprocessor 1	mtcl rd,rt
Arithmetic	Add single/double	add.* fd,fs,ft
	Subtract single/double	sub.* fd,fs,ft
	Multiply single/double	mul.* fd,fs,ft
	Divide single/double	div.* fd,fs,ft
	Negate single/double	neg.* fd,fs
	Compare equal s/d	c.eq.* fs,ft
	Compare less s/d	c.lt.* fs,ft
	Compare less or eq s/d	c.le.* fs,ft
Conversions	Convert integer to single	cvt.s.w fd,fs
	Convert integer to double	cvt.d.w fd,fs
	Convert single to double	cvt.d.s fd,fs
	Convert double to single	cvt.s.d fd,fs
	Convert single to integer	cvt.w.s fd,fs
	Convert double to integer	cvt.w.d fd,fs
Memory access	Load word coprocessor 1	lwcl ft,imm(rs)
	Store word coprocessor 1	swcl ft,imm(rs)
Control transfer	Branch coproc 1 true	bclt L
	Branch coproc 1 false	bclf L

* s/d for single/double



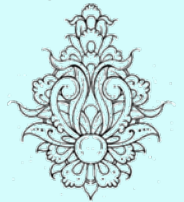
مثال تبدیل فارنهایت به سلسیوس

• کد به زبان C

```
float f2c (float fahr) {  
    return ((5.0/9.0)*(fahr - 32.0));  
}
```

```
f2c: lwc1 $f16, const5($gp)  
     lwc2 $f18, const9($gp)  
     div.s $f16, $f16, $f18  
     lwc1 $f18, const32($gp)  
     sub.s $f18, $f12, $f18  
     mul.s $f0, $f16, $f18  
     jr $ra
```

• کد C کامپایل شده



... پردازنده



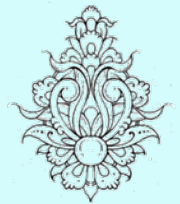
Performance = 1 / Execution time *simplified to* 1 / CPU execution time

CPU execution time = Instructions × CPI / (Clock rate)

Performance = Clock rate / (Instructions × CPI)

• کارایی یک برنامه توسط موارد زیر تعیین می‌شوند:

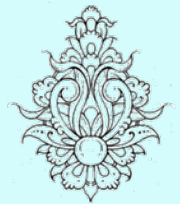
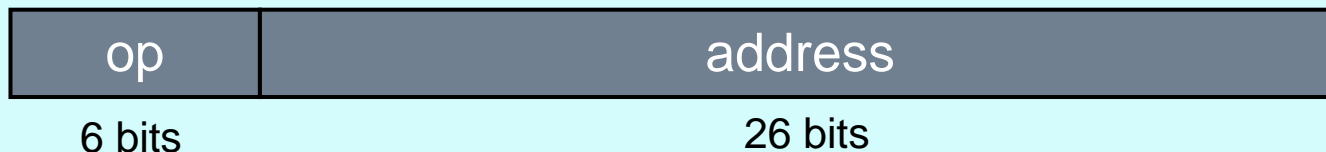
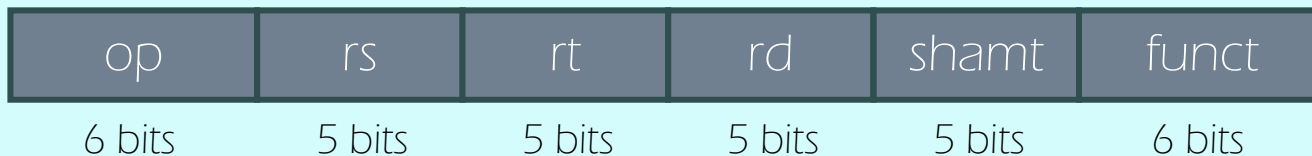
- Instruction count
- CPI and Cycle time
- کامپایلر و ISA موارد تأثیرگذار بر روی مورد نخست بودند که پیش‌از این مورد بررسی قرار گرفتند.
- سخت‌افزار طراحی شده برای CPU تعداد سیکل به ازای هر دستور و طول سیکل را مشخص می‌کند.



پیش‌گفتار (ادامه...)

- در این بخش یک پیاده‌سازی ساده‌سازی شده از پردازنده‌های MIPS ارائه خواهد شد. که شامل دستورات زیر می‌باشد:

- Memory reference: l w, sw
- Arithmetic/logical: add, sub, and, or, sl t
- Control transfer: beq, j



نوعی اجرای یک دستورالعمل

Fetch

• PC به آدرس خانه‌ای از حافظه اشاره می‌کند که می‌باید اجرا شود. دستور مزبور «واکشی» می‌شود.

• بسته به نوع دستورالعمل، عملوندها آماده می‌شوند، به عنوان مثال محتوای ثبات‌های مورد نظر خوانده می‌شود.

• بسته به نوع دستورالعمل

– ALU برای اهداف زیر مورد استفاده قرار می‌گیرد:

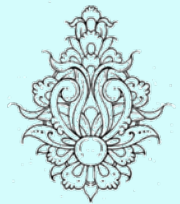
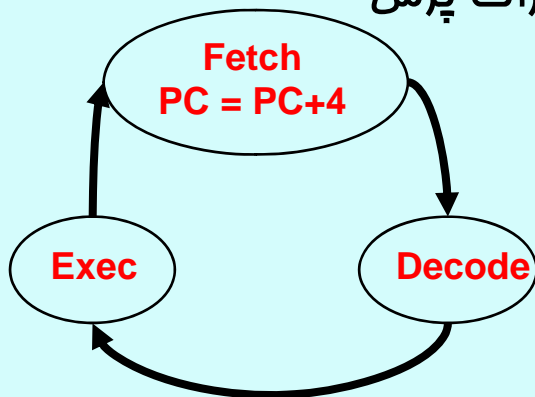
• به دست آوردن نتیجه‌ی محاسبات

• محاسبه‌ی آدرس حافظه

• به دست آوردن آدرس دستور بعدی در دستورات پرش

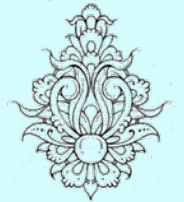
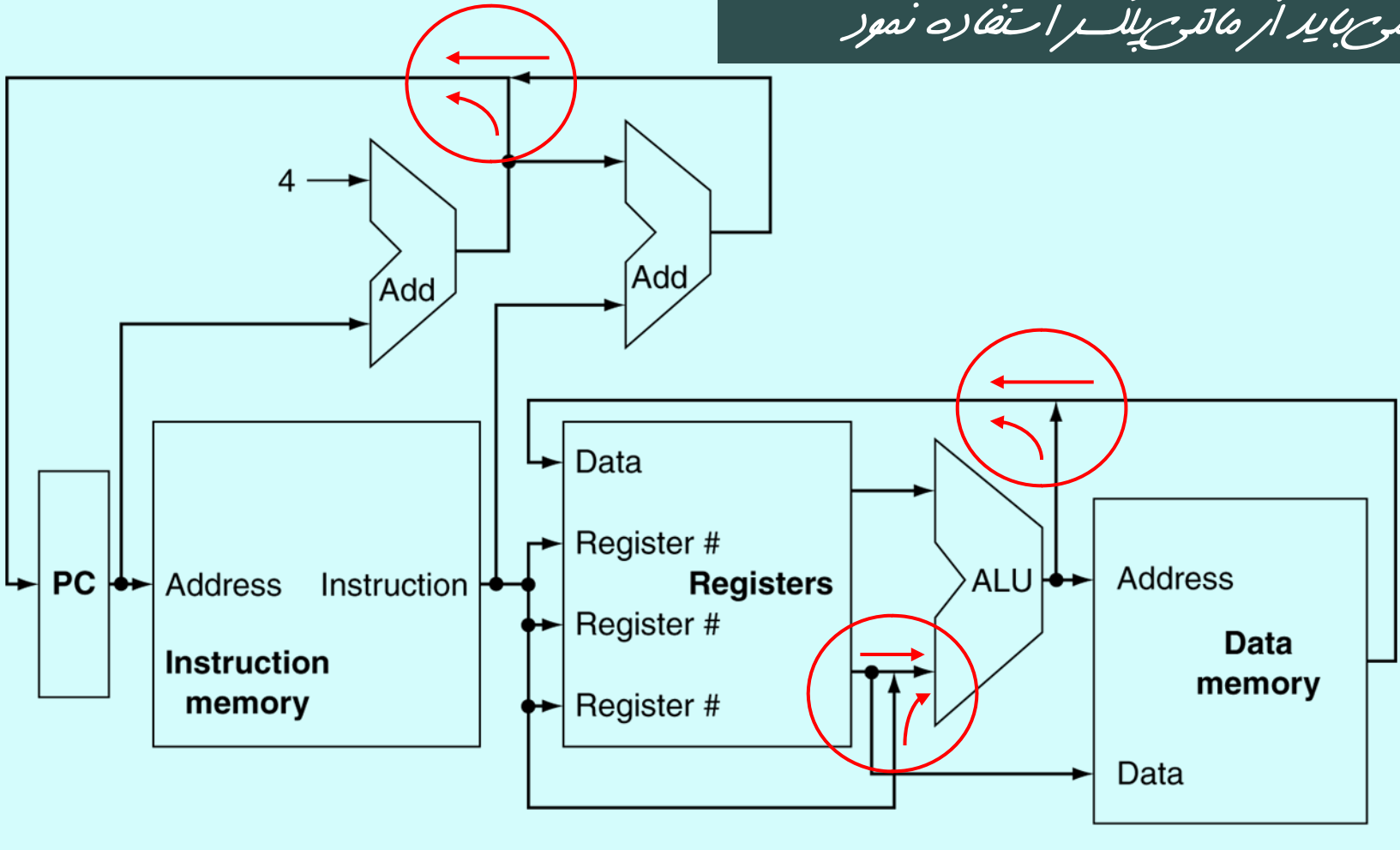
– خواندن/نوشتن در حافظه

– قرار دادن آدرس دستور بعدی در PC



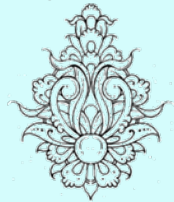
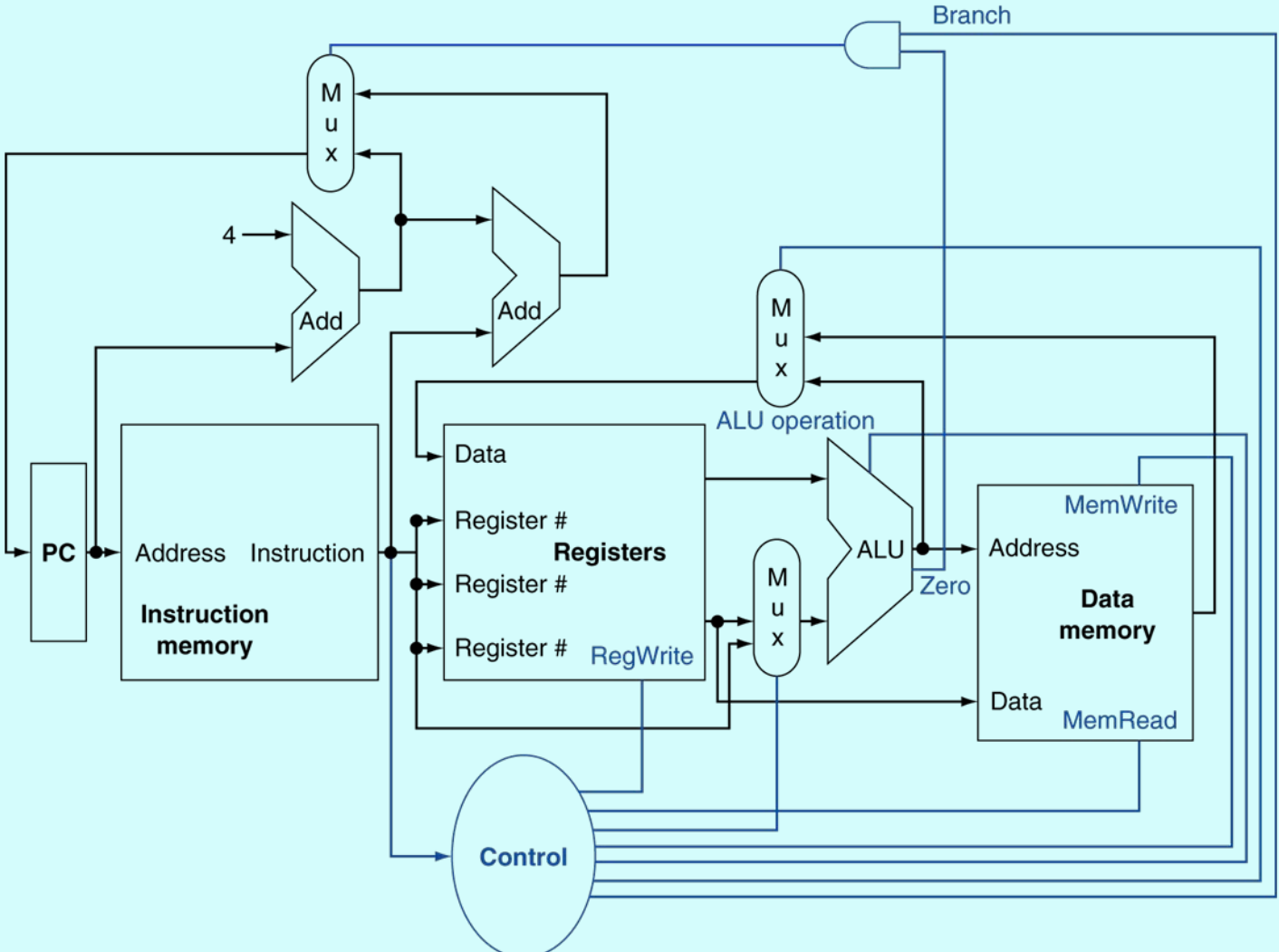
نمایی انتزاعی از CPU

اتصال سیم‌ها به یکدیگر درست نیست
می‌باید از حالتی پیکر استفاده نمود



واحد کنترل

- سیگنال‌های کنترلی، بر خلاف سیگنال‌های داده که شامل اطلاعاتی هستند که می‌باید مورد پردازش قرار گیرد، برای هدایت سخت‌افزارها مورد استفاده قرار می‌گیرد.



مبانی طراحی دیجیتال

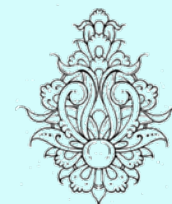
- داده‌های به صورت دودویی کد می‌شوند
- به ازای هر بیت، یک سیم استفاده می‌شود.
- برای داده‌های چند بیتی از یک دسته سیم که گذرگاه نامیده می‌شود، استفاده می‌شود.

multi-wire buses

- مدارها به دو دسته تقسیم می‌شوند:

– مدارهای ترکیبی

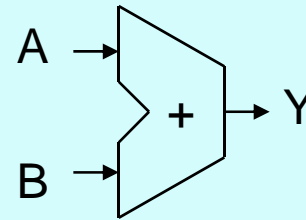
– مدارهای ترتیبی



المان‌های ترکیبی

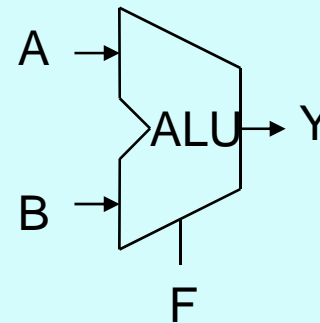
• جمع‌کننده

$$- Y = A + B$$



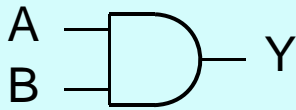
• Arithmetic/Logic Unit

$$- Y = F(A, B)$$



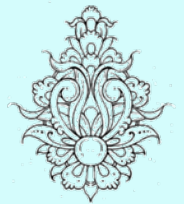
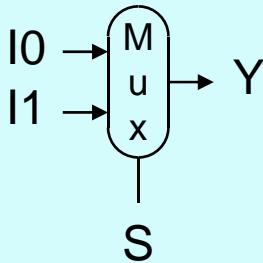
• گیت AND

$$- Y = A \& B$$

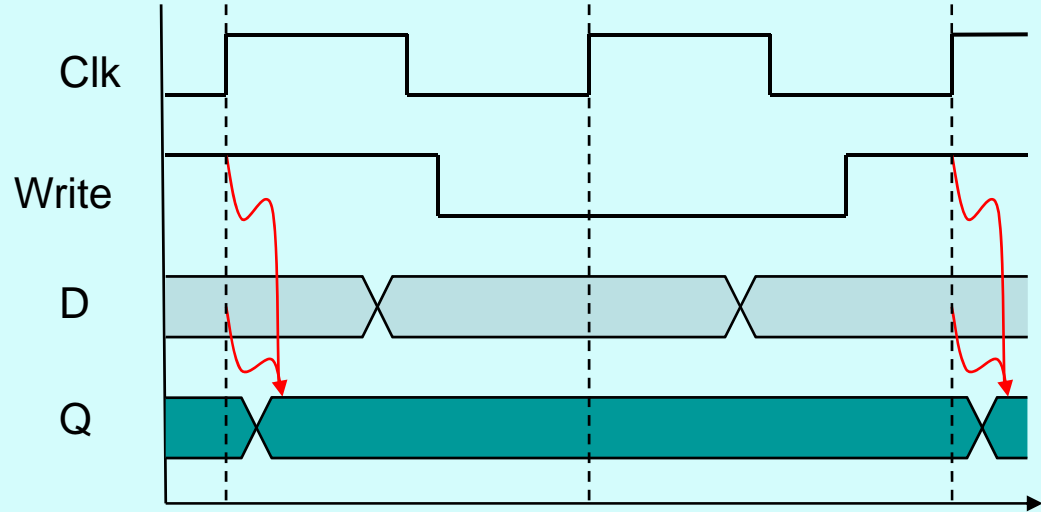
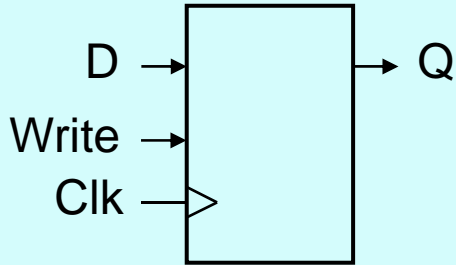


• مالتی‌پلکسر

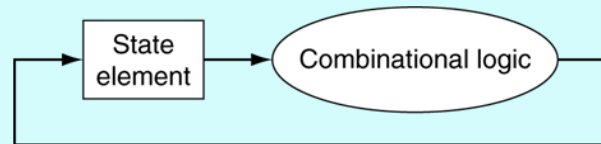
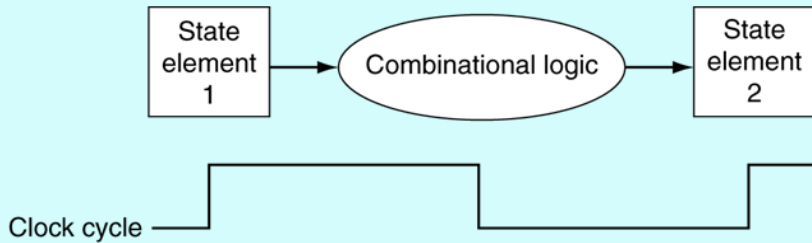
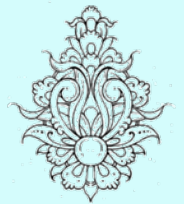
$$- Y = S ? I1 : I0$$



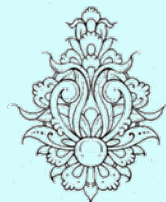
المان‌های ترتیبی



• چرا از پالس ساعت حساس به لبه استفاده می‌شود؟

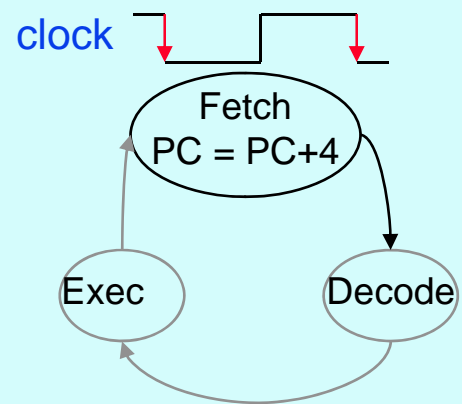
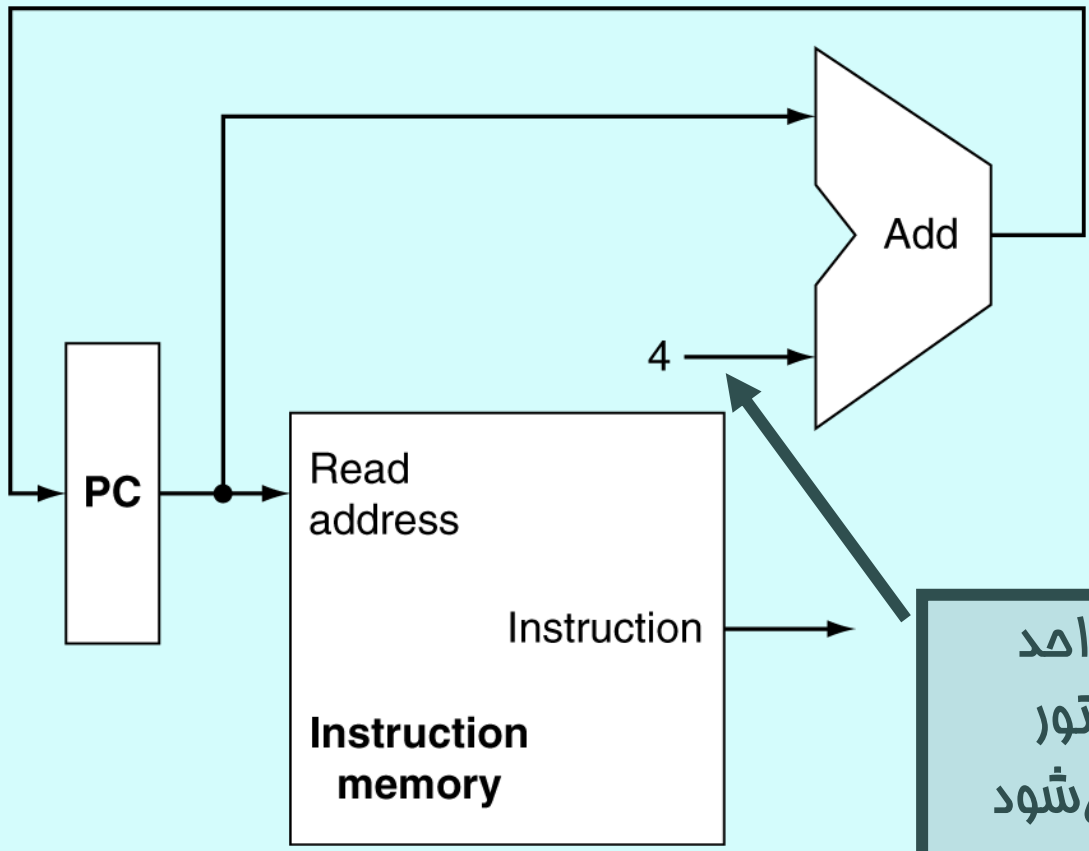


- Datapath در برخی منابع فارسی به «مسیر گذار داده» ترجمه شده است.
- کار این واحد، پردازش، انتقال و ذخیره‌ی داده‌های CPU است و شامل ALU، جمع‌کننده‌ها، مالتی‌پلکسرها، ثبات‌ها و گذرگاه داده می‌باشد.
- در ادامه با واحد محاسباتی MIPS به تدریج آشنا خواهیم شد.

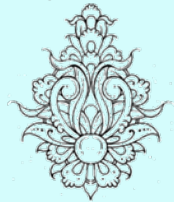


Instruction Fetch

واکشی دستورات

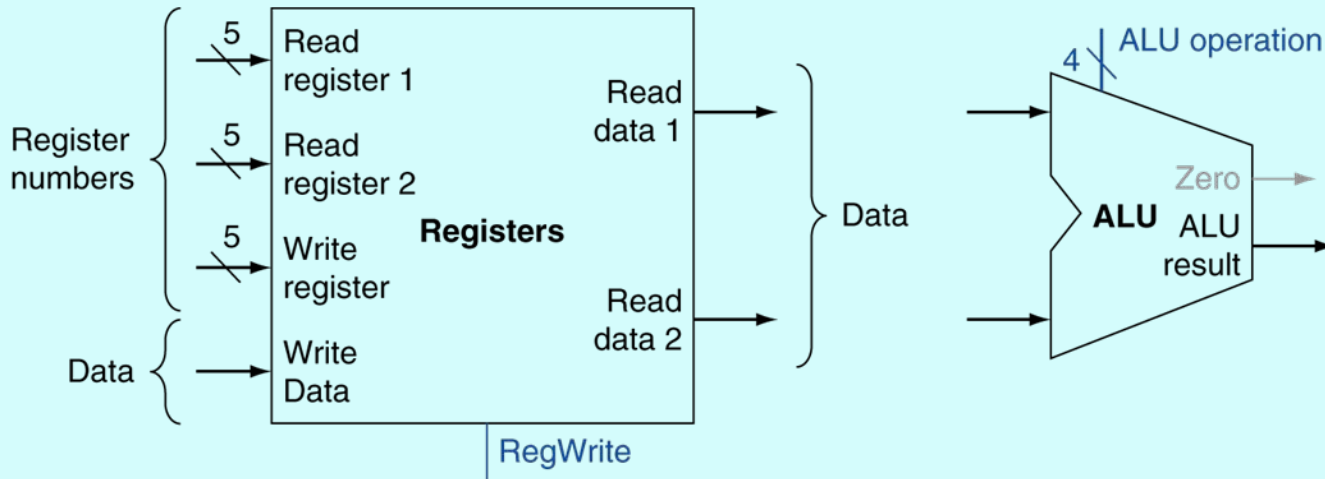


با افزودن چهار واحد برای واکشی دستور بعدی آماده می‌شود



Arithmetic-logical instruction

دستورهای نوع R

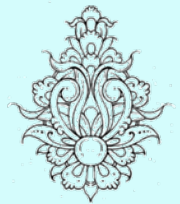


a. Registers

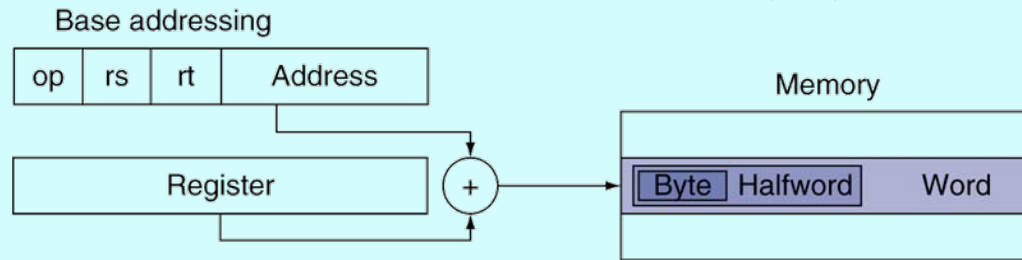
b. ALU

register file

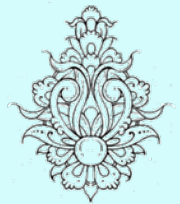
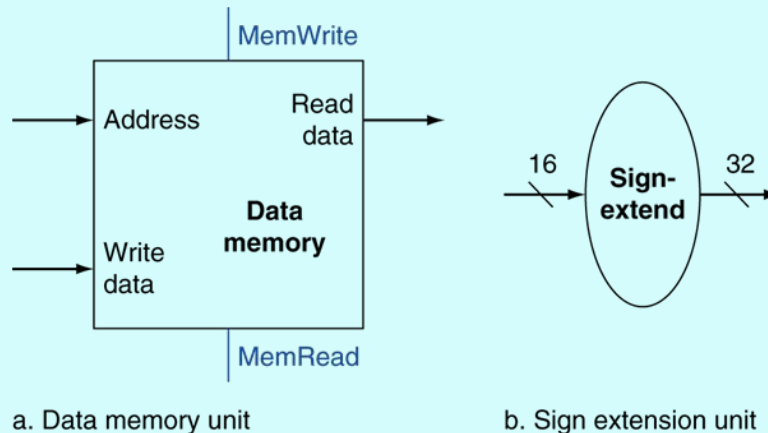
بایستی ثابت:
واحدی شامل همهی ثابت‌ها که با انتخاب شماره‌ی ثابت،
می‌توان در ثابتی خاص داده‌ی مورد نظر را خواند و یا نوشت



دستورات خواندن و نوشتن در حافظه

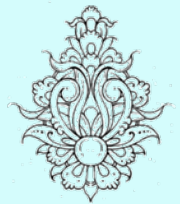
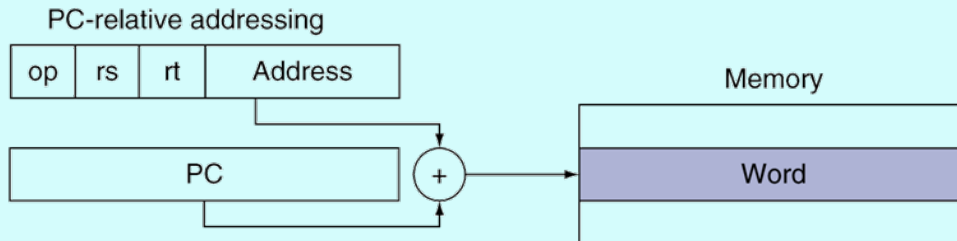


- با افزودن رجیستر پایه به بخش ثابت آدرس خانه‌ی مورد نظر در حافظه به دست می‌آید.
- پیش از افزودن عدد ثابت به ثبات پایه **لازم است** بیت علامت گسترش یابد



دستورات پرش شرطی

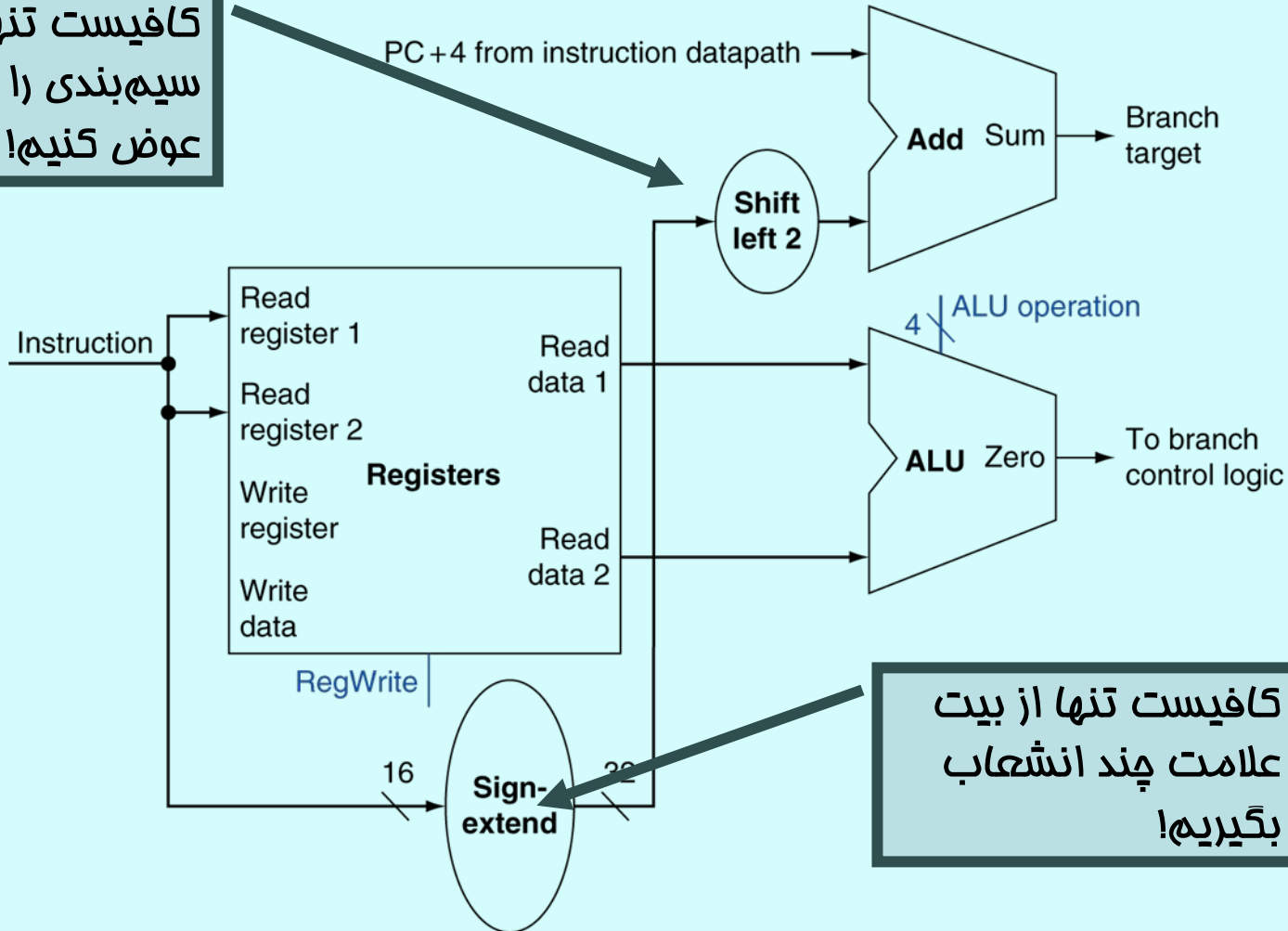
- محتوای ثبات‌ها را می‌خواند
- مقایسه می‌کند
 - با استفاده از ALU و خروجی صفر
- آدرس مقصد را به دست می‌آورد
 - علامت آدرس جابجایی را گسترش می‌دهد
 - دو واحد به سمت چپ شیفت می‌دهد
 - حاصل را به $PC+4$ اضافه می‌کند



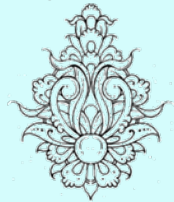
دستورات پرش شرطی (ادامه...)

چگونه می‌توان سخت‌افزار گترش
علامت و شیفت را طراحی کرد؟

کافیست تنها
سیم‌بندی را
عوض کنیم!

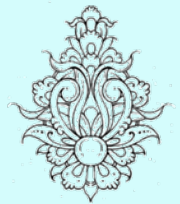


کافیست تنها از بیت
علامت چند انشعاب
بگیریم!

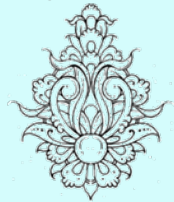
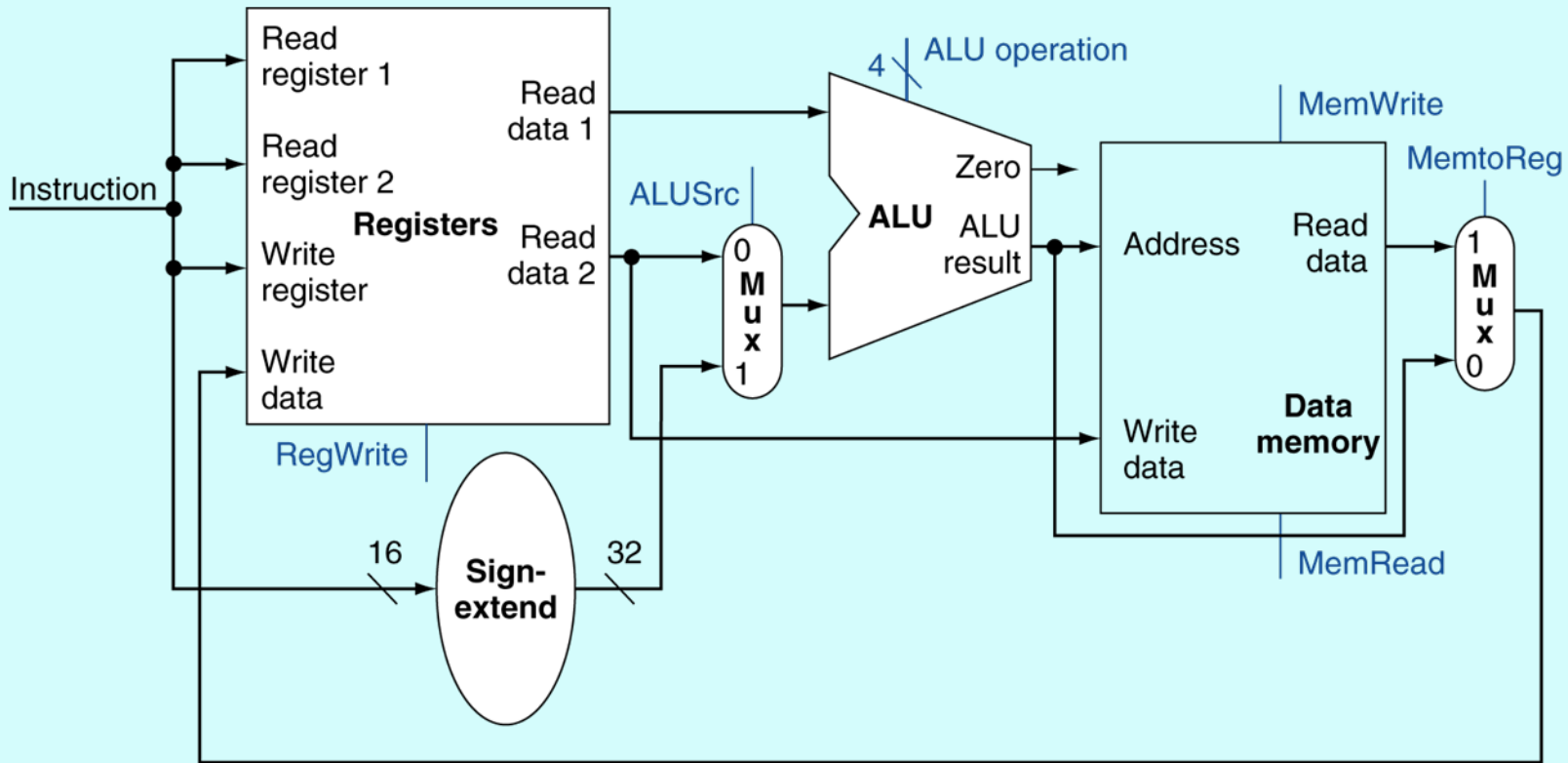


ترکیب اجزا

- با ترکیب اجزای مختلف، که برای دستوره‌های متنوع لازم هستند، یک داده‌گذر ساخته خواهد شد، که برای دستوره‌های مختلف توسط واحد کنترل هدایت می‌شود.
- ساده‌ترین داده‌گذر تمام دستورات را در یک سیکل اجرا خواهد کرد، در این صورت هیچ منبعی را نمی‌توان دوبار استفاده کرد.
- در این حالت باید از برخی منابع چند نسخه قرار داد.
- جاهایی که بیش از یک ورودی داریم، برای انتخاب از مالتی‌پلکسر استفاده می‌کنیم.

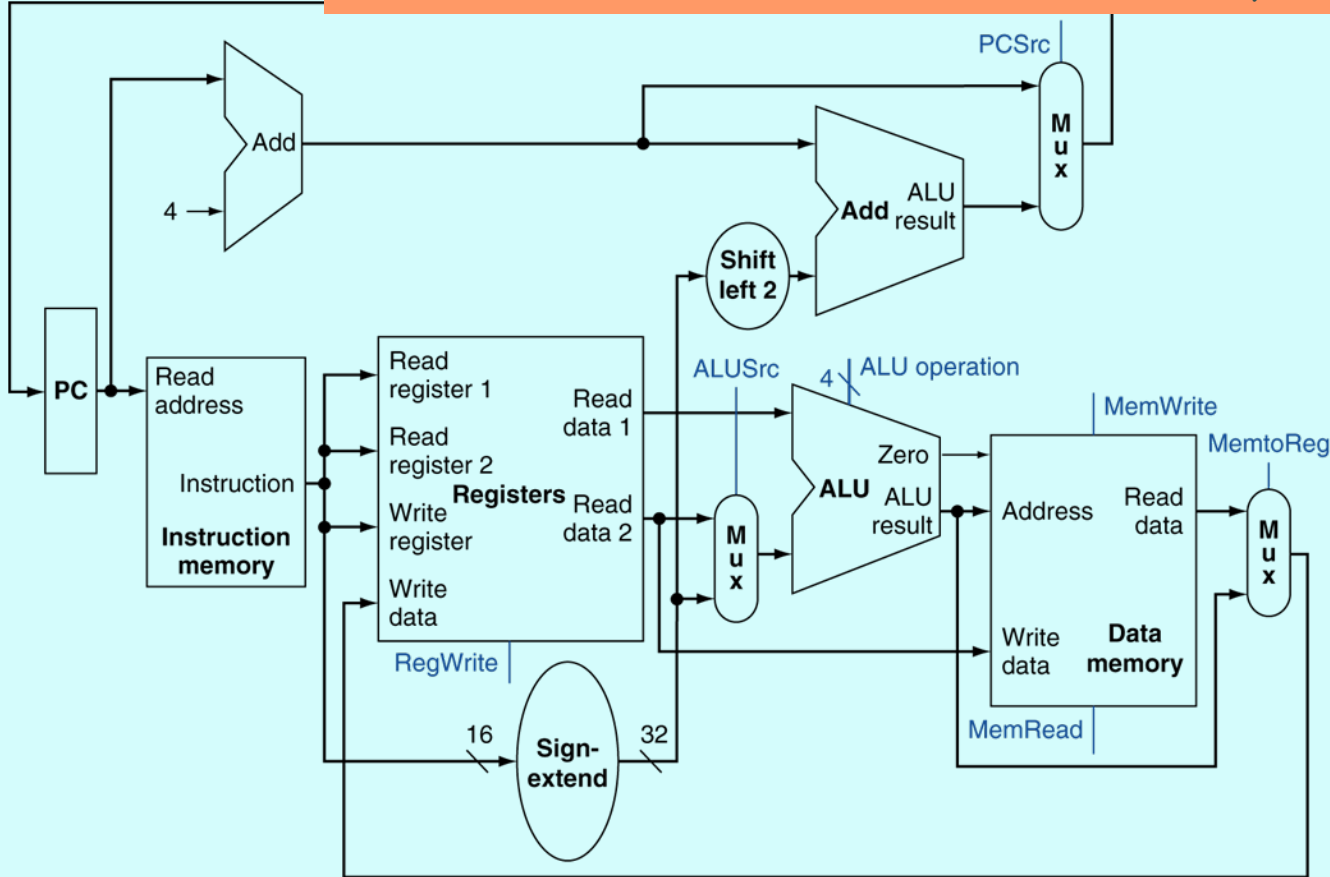


ترکیب داده‌گذر دستورات حسابی و منطقی و دستورات حافظه



داده گذر کامل شده

سخت افزار مورد نیاز برای اجرای دستور العمل ها آماده است، تنها بخشی که باقی می ماند، آماده کردن سیگنال های کنترلی است



سؤال ۱: هر کدام از این سیگنال ها، برای چه دستوراتی می باید فعال باشند؟

سؤال ۲: چرا باید از دو حافظه مستقل استفاده کنیم؟؟

